

# Теория автоматов и шифров.

Часть 1. Теория автоматов.

# План лекции

- ▶ Состояния
- ▶ Определение основной модели конечного автомата
- ▶ Определение множества состояний по внутренней структуре
- ▶ Другая модель
- ▶ Предсказание поведения автомата
- ▶ Таблица переходов
- ▶ Перечисление автоматов
- ▶ Изоморфные автоматы
- ▶ Граф переходов
- ▶ Классификация состояний и подавтоматов

# Таблицы переходов

► Общая таблица переходов

		$z_{\nu}$				$s_{\nu+1}$			
		$\xi_1$	$\xi_2$	...	$\xi_p$	$\xi_1$	$\xi_2$	...	$\xi_p$
$s_{\nu}$	$x_{\nu}$								
$\sigma_1$	<p>В клетках таблицы помещаются значения из множества</p> <p><math>\{\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_q\}</math></p>	<p>В клетках таблицы помещаются значения из множества</p> <p><math>\{\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n\}</math></p>							
$\sigma_2$									
.									
.									
$\sigma_n$									

## Таблицы переходов

		$z_{\nu}$					$s_{\nu+1}$				
		$d$	$n$	$u$	$\pi$	$\lambda$	$d$	$n$	$u$	$\pi$	$\lambda$
$s_{\nu}$	$x_{\nu}$										
1		0	0	0	0	0	2	2	3	1	2
2		0	0	0	0	0	2	2	2	1	2
3		0	0	0	0	0	2	4	2	1	2
4		0	0	0	0	0	5	4	4	1	4
5		0	0	0	1	0	5	4	4	1	4

# Перечисление автоматов. Класс (n, p, q) - автоматов

1) Класс (n, p, q) - автоматов

$$X = \{\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_p\}$$

$$Z = \{\zeta_1, \zeta_2, \dots, \zeta_q\}$$

$$S = \{\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n\}$$

Мощность  $N_{n, p, q} = (qn)^{pn}$

2) Класс явно минимальных (n, p, q) - автоматов

$$f_z(\xi_k, \sigma_i) \neq f_z(\xi_k, \sigma_j)$$

Мощность  $N'_{n, p, q} = n^{pn} \prod_{r=0}^{n-1} (q^p - r)$

3) Класс явно сократимых (n, p, q) - автоматов

$$N''_{n, p, q} \leq \prod_{r=0}^{n-1} [(qn)^p - r]$$

# Изоморфные автоматы

Автомат, изоморфный автомату A1

$s_v \backslash x_v$	$z_v$					$s_{v+1}$				
	$d$	$n$	$u$	$\pi$	$\lambda$	$d$	$n$	$u$	$\pi$	$\lambda$
1	0	0	0	1	0	1	2	2	5	2
2	0	0	0	0	0	1	2	2	5	2
3	0	0	0	0	0	4	2	4	5	4
4	0	0	0	0	0	4	4	4	5	4
5	0	0	0	0	0	4	4	3	5	4

$s_v \backslash x_v$	$z_v$					$s_{v+1}$				
	$d$	$n$	$u$	$\pi$	$\lambda$	$d$	$n$	$u$	$\pi$	$\lambda$
1	0	0	0	0	0	2	2	3	1	2
2	0	0	0	0	0	2	2	2	1	2
3	0	0	0	0	0	2	4	2	1	2
4	0	0	0	0	0	5	4	4	1	4
5	0	0	0	1	0	5	4	4	1	4

- ▶ Лемма : мощность семейства перестановок явно минимального  $(n, p, q)$  - автомата равна  $n!$
- ▶ Теорема : мощность класса явно минимальных  $(n, p, q)$  - автоматов, не содержащего изоморфных автоматов, определяется формулой

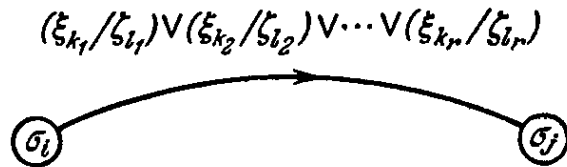
$$N_{n, p, q}^{(\text{ЯМ})} = \frac{n^{pn}}{n!} \prod_{r=0}^{n-1} (q^p - r)$$

где отрицательные значения  $N_{n, p, q}^{(\text{ЯМ})}$  принимаются равными нулю

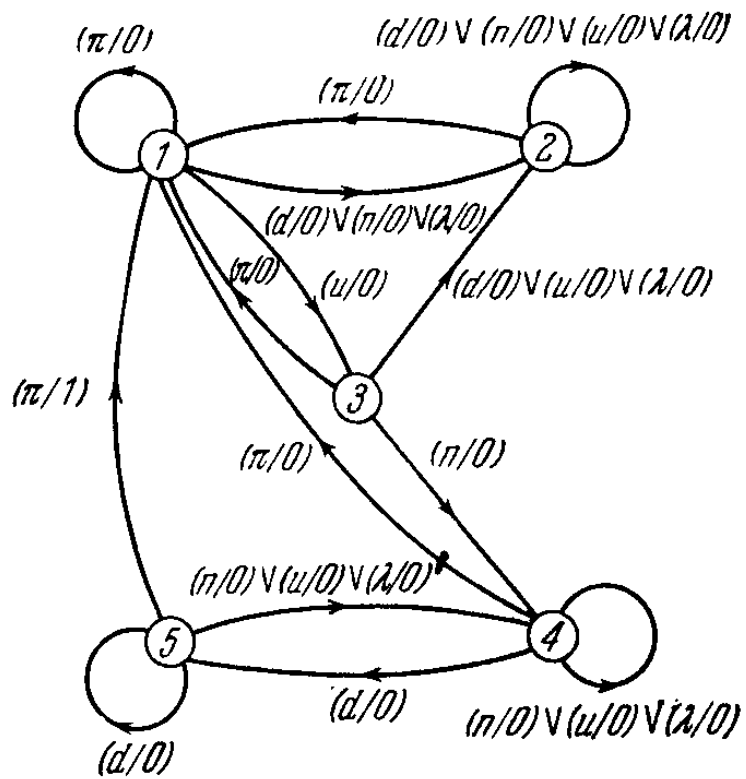
Доказательство :

# Граф переходов

Обозначение дуги



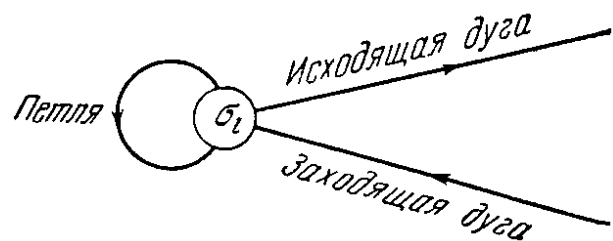
Автомат A1



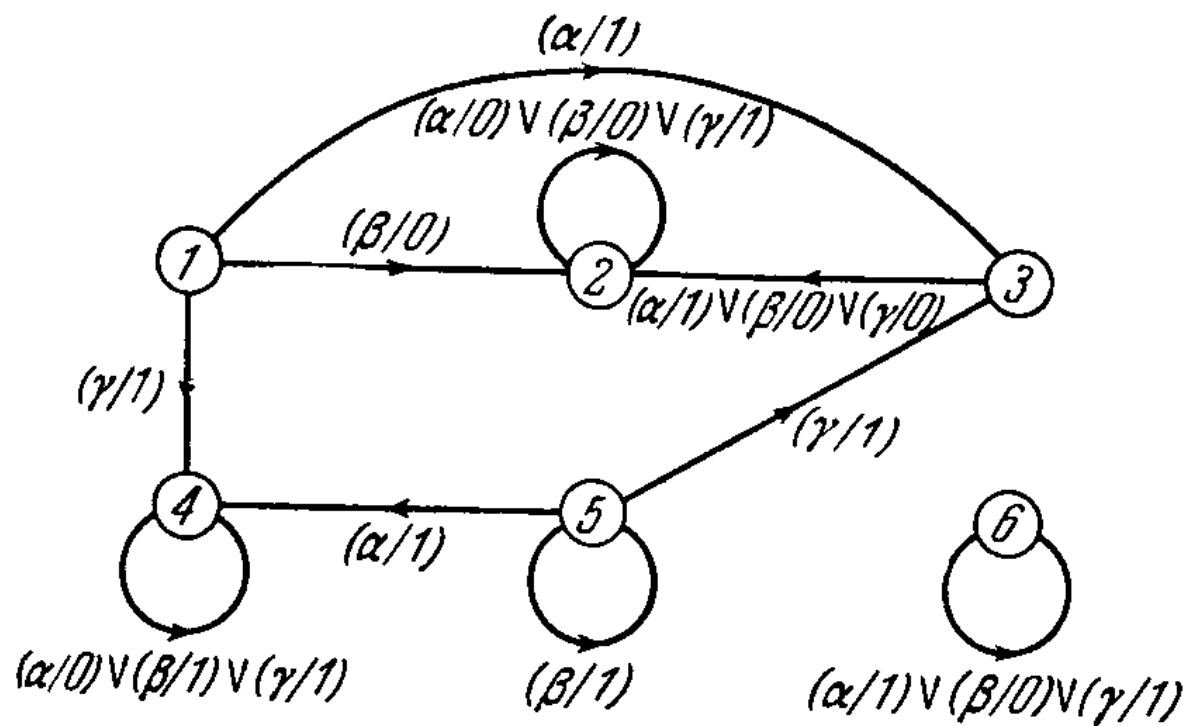
		$z_{\nu}$					$s_{\nu+1}$				
		$d$	$n$	$u$	$\pi$	$\lambda$	$d$	$n$	$u$	$\pi$	$\lambda$
$x_{\nu}$	$s_{\nu}$										
1		0	0	0	0	0	2	2	3	1	2
2		0	0	0	0	0	2	2	2	1	2
3		0	0	0	0	0	2	4	2	1	2
4		0	0	0	0	0	5	4	4	1	4
5		0	0	0	1	0	5	4	4	1	4



# Классификация состояний и подавтоматов



Автомат A2

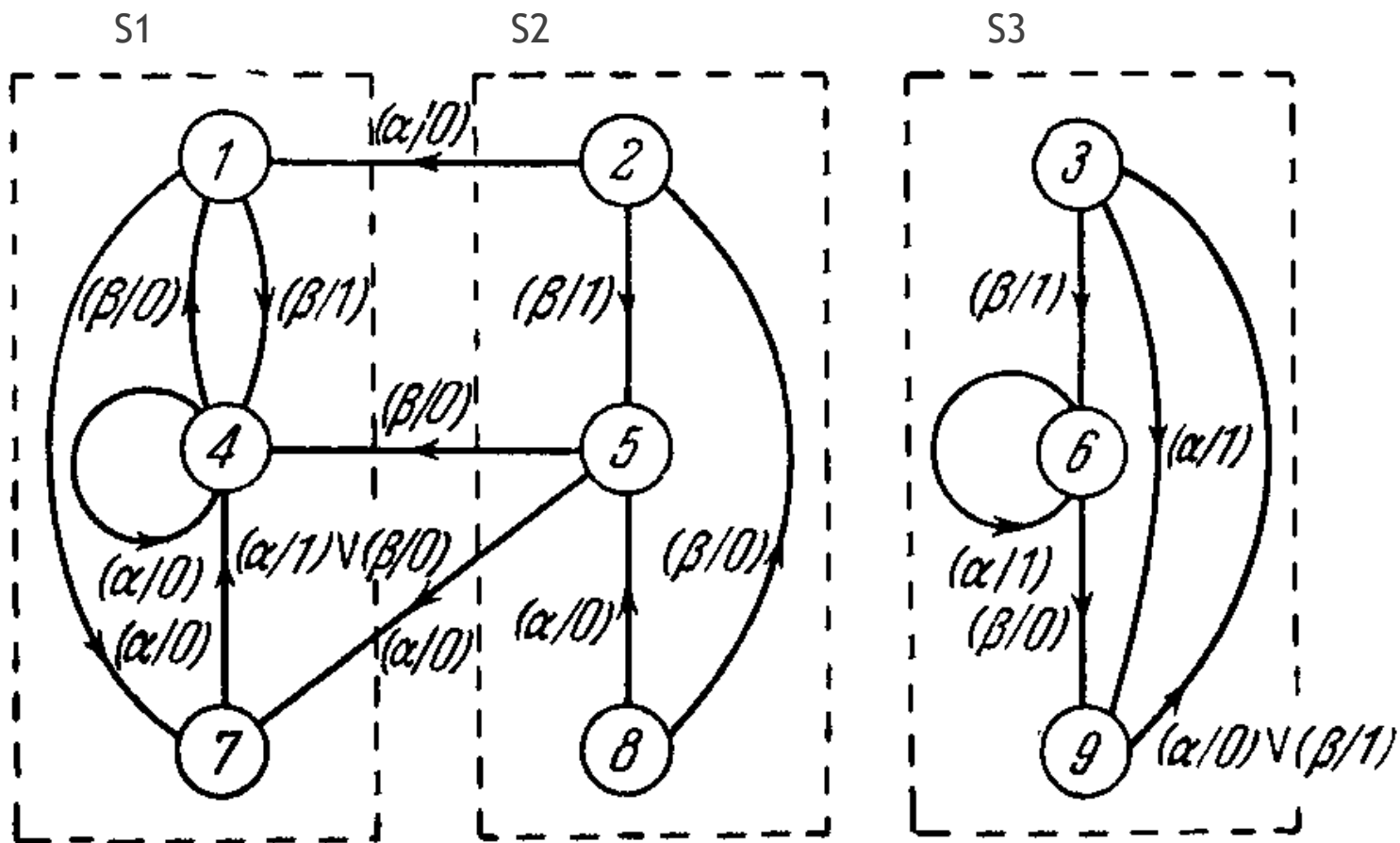


# Таблица переходов автомата АЗ

		$z_v$		$s_{v+1}$				$z_v$		$s_{v+1}$	
		$\alpha$	$\beta$	$\alpha$	$\beta$			$\alpha$	$\beta$	$\alpha$	$\beta$
$s_v$	$x_v$					$s_v$	$x_v$				
1	0	1	7	4	6	1	0	6	9		
2	0	1	1	5	7	1	0	4	4		
3	1	1	9	6	8	1	0	5	2		
4	0	0	4	1	9	0	1	3	3		
5	0	0	7	4							

# Классификация состояний и подавтоматов

Автомат АЗ



# Классификация состояний и подавтоматов

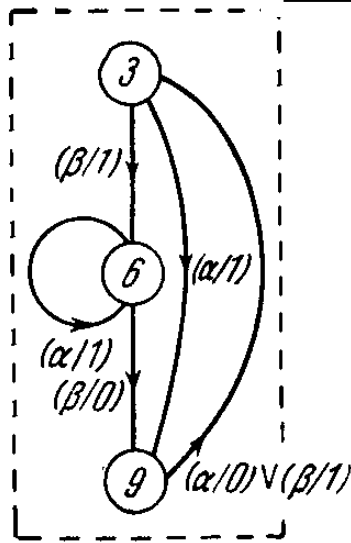
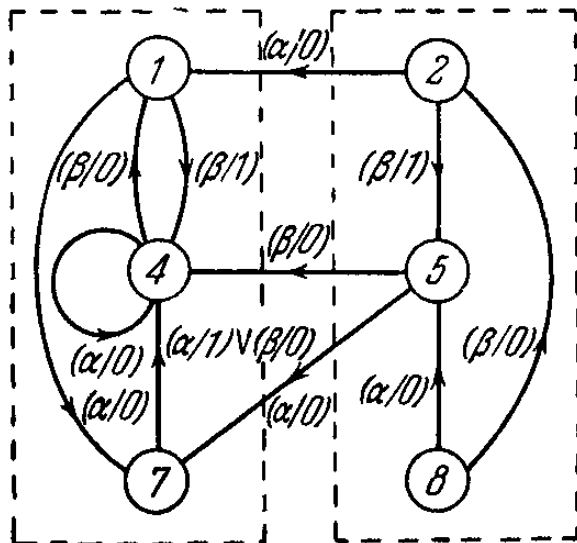
Автомат АЗ

		$z_v$		$s_{v+1}$				$z_v$		$s_{v+1}$	
		$\alpha$	$\beta$	$\alpha$	$\beta$			$\alpha$	$\beta$	$\alpha$	$\beta$
$s_v$	$x_v$										
	$\alpha$	0	1	7	4	6	1	0	6	9	
	$\beta$	0	1	1	5	7	1	0	4	4	
	$\alpha$	1	1	9	6	8	1	0	5	2	
	$\beta$	0	0	4	1	9	0	1	3	3	

S1

S2

S3



# Алгоритм определения множества всех состояний $G(S_i)$

Дано  $S_i$

Найти  $G(S_i)$

(1) Пусть  $G_0(S_i) = \bar{S}_i$ . Полагаем  $k = 1$

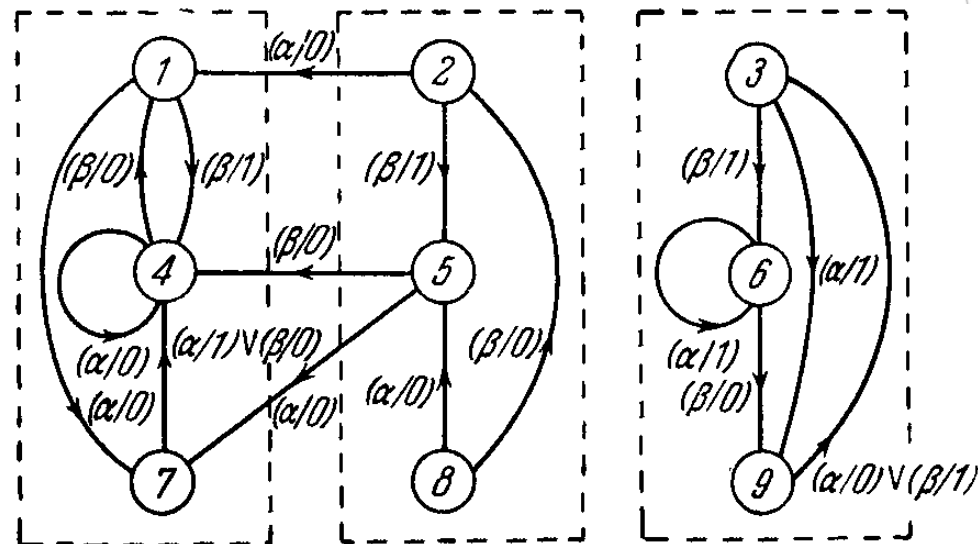
(2) Полагаем  $G_k(S_i) = G_1(G_{k-1}(S_i))$

(3) (а) Если  $G_k(S_i) \neq G_{k-1}(S_i)$ , увеличиваем  $k$  на 1 и  
возвращаемся к (2)

(б) Если  $G_k(S_i) = G_{k-1}(S_i)$ , то  $G_k(S_i) = G(S_i)$

# Алгоритм для автомата АЗ и состояния $S_i = \{5; 6\}$

$k$	$G_k(S_i) = G_1(G_{k-1}(S_i))$
0	5, 6
1	4, 5, 6, 7, 9
2	1, 3, 4, 5, 6, 7, 9
3	1, 3, 4, 5, 6, 7, 9



**Теорема.** Пусть  $\sigma_i$  и  $\sigma_j$  — два состояния в автомате с  $n$  состояниями. Если  $\sigma_j$  вообще достижимо из  $\sigma_i$ , то оно достижимо при подаче входной последовательности длиной не более  $n - 1$ .

## Матрица переходов

$$e_{ij} = \begin{cases} b_{ij}, & \text{если } b_{ij} \text{ существует,} \\ 0, & \text{если } b_{ij} \text{ не существует.} \end{cases}$$

Матрица переходов для автомата A1:

	1	2	3	4	5
1	$(\pi/0)$	$(d/0) \vee (n/0) \vee (\lambda/0)$	$(u/0)$	0	0
2	$(\pi/0)$	$(d/0) \vee (n/0) \vee (u/0) \vee (\lambda/0)$	0	0	0
3	$(\pi/0)$	$(d/0) \vee (u/0) \vee (\lambda/0)$	0	$(n/0)$	0
4	$(\pi/0)$	0	0	$(n/0) \vee (u/0) \vee (\lambda/0)$	$(d/0)$
5	$(\pi/1)$	0	0	$(n/0) \vee (u/0) \vee (\lambda/0)$	$(d/0)$





# Спасибо за внимание!

- ▶ Переходим к выполнению практической работы №4

## Задание 4.

- ▶ Для задач 1.2-1.6 постройте граф переходов. Для каждого случая рассмотрите число возможных начальных состояний и входных последовательностей.
- ▶ Задания 2.2, 2.3. - общие
- ▶ Вариант 1 - задачи 1.2, 1.4
- ▶ Вариант 2 - задачи 1.3., 1.5

**2.2.** Известно, что конечный автомат имеет входной алфавит  $\{\alpha, \beta\}$ , выходной алфавит  $\{0, 1\}$  и множество состояний  $\{1, 2, 3\}$ . Начертите граф переходов, удовлетворяющий этим условиям.

**2.3.** Подсчитайте число различных: (а)  $(n, p, q)$ -автоматов, в которых реакция в настоящий момент зависит только от состояния в настоящий момент и не зависит от входного сигнала в настоящий момент; (б)  $(n, p, q)$ -автоматов, в которых  $n = p$  и из каждого состояния можно перейти в любое другое, подав на автомат один входной символ; (в)  $(n, p, q)$ -автоматов, в которых нет изолированных состояний; (г)  $(n, p, q)$ -автоматов, в которых каждый из  $q$  выходных символов появляется в таблице переходов, по крайней мере, один раз (достаточно получить рекуррентную формулу для подсчета этого числа автоматов).