

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
 Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования
 «ЮЖНЫЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»
 Институт математики, механики и компьютерных наук им. И.И. Воровича
 Кафедра вычислительной математики и математической физики

**Индивидуальное задание № 2 по дисциплине
 «НЕПРЕРЫВНЫЕ МОДЕЛИ»
 Тема: «Свёртки и фильтры»**

Содержание задания

Чтобы окончательно сформулировать ИЗ следует определить числовые данные следующих ниже задач. С этой целью по номеру варианта ИЗ следует выбрать числа n, a, b, c из специального списка (файл data.pdf). Зная свой номер варианта, следует положить $\omega_0 = \sqrt[3]{abc}$. Всего имеется 50 вариантов. За распределение вариантов отвечают старосты групп.

Дан сигнал

$$f(t) = (a \sin^n(\omega_0 t) + b \sin(25\omega_0 t))(\theta(t) - \theta(t - 5T)), \quad T = 2\pi/\omega_0.$$

где θ – функция Хевисайда¹. Далее $a \sin^n(\omega_0 t)$ рассматривается как «полезный сигнал», а $b \sin(25\omega_0 t)$ – как «шум».

1а. Выделите полезный сигнал с помощью идеального фильтра

$$\mu = \theta(\xi + \nu) - \theta(\xi - \nu)$$

, управляя параметром $\nu > 0$. Проконтролируйте результат визуально. С этой целью выведите следующие пары графиков: $\bar{f}(t), a \sin^n(\omega_0 t), t = T..3T$, $\bar{f}(t), a \sin^n(\omega_0 t), t = -T..6T$, где через \bar{f} обозначен сигнал, полученный в результате фильтрации. Каждую пару графиков разместите на своей панели.

1б. С помощью узкополосной фильтрации выделите гармонические составляющие полезного сигнала, имеющие частоты $\omega_0, 2\omega_0, 3\omega_0$. С этой целью «настройте» идеальный фильтр

$$\mu = \frac{\theta(\xi + \omega + \nu) - \theta(\xi + \omega - \nu) + \theta(\xi - \omega + \nu) - \theta(\xi - \omega - \nu)}{\theta(2\omega + \nu) - \theta(2\omega - \nu) + 1},$$

управляя параметрами $\omega \geq 0, \nu > 0$. Проконтролируйте результаты визуально. С этой целью выведите следующие пары графиков: $\bar{h}_k(t), a_k \sin(k\omega_0 t), t = 0..T$, $\bar{h}_k(t), a_k \sin(k\omega_0 t), t = -T..6T$, где $k = 1, 2, 3$, и через \bar{h}_k обозначены результаты фильтраций, а через a_k – коэффициент, с которым гармоника $\sin(k\omega_0 t)$ входит в разложение $\sin^n(\omega_0 t)$. Каждую пару графиков разместите на своей панели.

2а. Реализуйте программу действий п. 1а, пользуясь гауссовым фильтром

$$\mu = \frac{e^{-\frac{(x-\omega)^2}{4\nu}} + e^{-\frac{(x+\omega)^2}{4\nu}}}{1 + e^{-\omega^2/\nu}},$$

и управляя параметрами $\omega \geq 0, \nu > 0$.

2б. Реализуйте программу действий п. 1б, пользуясь гауссовым фильтром

$$\mu = \frac{e^{-\frac{(x-\omega)^2}{4\nu}} + e^{-\frac{(x+\omega)^2}{4\nu}}}{1 + e^{-\omega^2/\nu}}$$

¹ $\chi(t) = \theta(t) - \theta(t - 5T)$ – характеристическая функция интервала $(0, 5T)$,

3а. Реализуйте программу действий п. 1а, пользуясь «физически приемлемым» фильтром

$$\mu = \frac{\nu^2 \omega^2}{(\omega^2 - \xi^2 + i\xi\nu)^2},$$

и управляя параметрами $\omega \geq 0, \nu > 0$.

3б. Реализуйте программу действий п. 1б, пользуясь «физически приемлемым» фильтром

$$\mu = \frac{\nu^2 \omega^2}{(\omega^2 - \xi^2 + i\xi\nu)^2}$$

Комментарии.

1. С математической точки зрения фильтрация сигнала f состоит в мультипликаторном преобразовании $f \mapsto \mathcal{F}^{-1} \mu \mathcal{F} f$, где \mathcal{F} – преобразование Фурье:

$$(\mathcal{F}f)(\xi) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-i\xi t} dt, \quad (\mathcal{F}^{-1}g)(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} g(\xi) e^{i\xi t} dt$$

Здесь принята та же нормировка преобразований \mathcal{F}^{-1} , \mathcal{F} , что и в их реализациях в виде команд `fourier`, `invfourier` среды *Maple*. В лекциях принята другая нормировка. Полезно помнить, что указанное мультипликаторное преобразование эквивалентно свёртке $w * f$, где $w = \mathcal{F}^{-1} \mu$.

2. Реализация фильтрации может быть как символьной (команды `int`, `fourier`, `invfourier` и др), так и численной (`evalf(Int(...))`), по вашему выбору. Неудачный выбор, пусть и формально верный, может непомерно затянуть расчет или дать заведомо абсурдный результат. В таком случае нужно выбрать другой способ вычисления фильтрации.

3. В случае идеального фильтра функция w вычисляется элементарно. Поэтому рекомендуется сначала найти её, а затем – свёртку $w * f$. Её рекомендую вычислять символьно. Примеры реализации в среде *Maple* показаны на рис. 3-4. Обратите внимание, что частота ω (в роли ω_0) представлена с плавающей точкой. Её символьное задание отрицательно сказывается на визуализации.

4. Мои опыты показали, что прямое символьное вычисление $f \mapsto \mathcal{F}^{-1} \mu \mathcal{F} f$ в случае гауссова фильтра идёт неприемлемо долго. Однако, $\mathcal{F}^{-1} \mu$ вычисляется легко, равно как и соответствующая свёртка. Эффективность визуализация этой свёртки, как правило, почти одинакова при её символьной и численной реализациях. Остается актуальным всё сказанное в предыдущем пункте о представлении частоты.

5. Настройка фильтра состоит в том, чтобы, управляя параметрами, сделать фильтрующую функцию как можно более близкой к 1 в нужной полосе частот, и к нулю вне этой полосы. Разумеется, буквальное совпадение недостижимо. Более того, очень резкие перепады значений и острые пики могут создать проблемы при численном расчёте. Настоятельно рекомендуется использовать визуальную настройку, накладывая график фильтра на график $|\mathcal{F}f|$.

6. Фильтр μ считается физически приемлемым (реализуемым, реальным), если $\text{supp } \mathcal{F}^{-1} \mu \subset \{t > 0\}$, иначе возникают противоречия с принципом причинности.

7. При использовании реального фильтра различия между полезным сигналом и результатом фильтрации более заметны, чем в случае идеального и гауссова фильтров, см. рис 1 и 2. Изменения сильнее выражены при выделении отдельных гармоник узкополосным фильтром. В этом случае рекомендуется сделать полосу шире, чем для идеального и гауссова фильтров. Пример работы с реальным фильтром выложены в группе (рабочей дорожки `TuningReal...`).

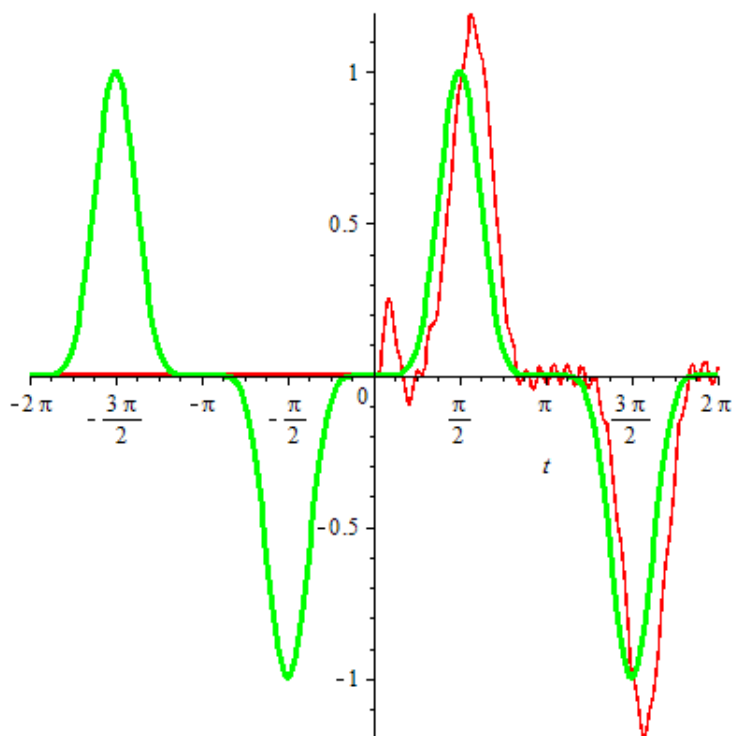


Рис. 1: Широкополосная фильтрация. Реальный фильтр. Основная частота сигнала равна 1, он наблюдается 5 периодов.

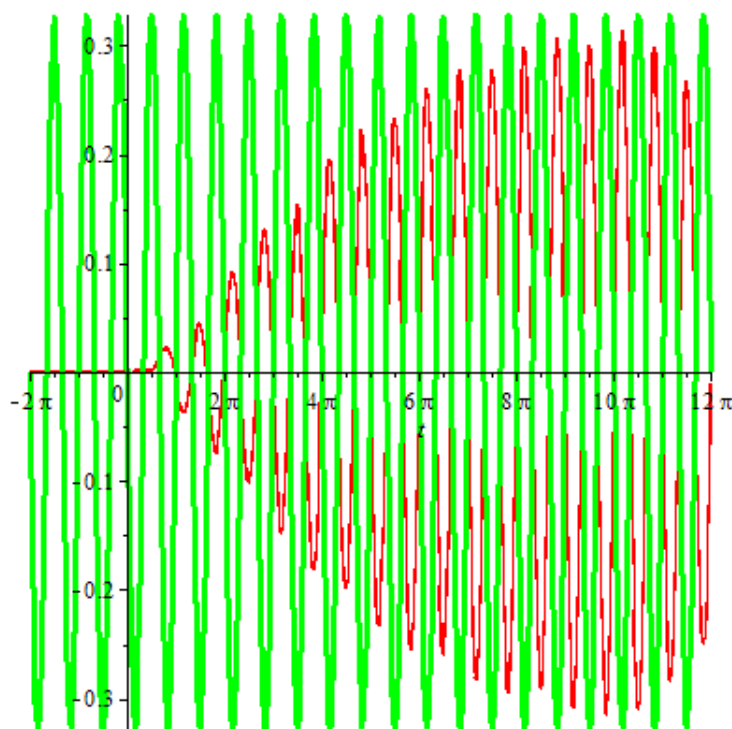


Рис. 2: Узкополосная фильтрация. Реальный фильтр. Основная частота сигнала равна 1, он наблюдается 5 периодов. Ширина полосы 0.3, выделяется гармоника тройной частоты.

```

restart; n := 7; ω := evalf( $\sqrt[3]{6}$ ); with(inttrans) :
g := invfourier(Heaviside( $\xi + (n + 1) \cdot \omega$ ) - Heaviside( $\xi - (n + 1) \cdot \omega$ ),  $\xi, y$ ) :
F := int( $(\sin(\omega \cdot t)^n + \sin(25 \cdot \omega \cdot t)) \cdot \text{subs}(y = x - t, g), t = 0 .. \frac{10 \cdot \pi}{\omega}$ ) :
plot( $[F, \sin(\omega \cdot x)^n], x = -\frac{2 \cdot \pi}{\omega} .. \frac{12 \cdot \pi}{\omega}, \text{thickness} = [3, 1]$ );

```

Рис. 3: Пример реализации широкополосной фильтрации с идеальным фильтром.

```

restart; m := 2; n := 8; ω := evalf( $\frac{3}{\sqrt[3]{5}}$ ); v := 0.2; with(inttrans) :
combine(sin(t)^n, trig);
A :=  $\frac{\text{int}(\text{combine}(\sin(t)^n, \text{trig}) \cdot \sin(m \cdot t), t = 0 .. 2 \cdot \pi)}{\pi}$ ;
B :=  $\frac{\text{int}(\text{combine}(\sin(t)^n, \text{trig}) \cdot \cos(m \cdot t), t = 0 .. 2 \cdot \pi)}{\pi}$ ;
g :=  $\frac{\text{int}(\cos(y \cdot \xi), \xi = m \cdot \omega - v .. m \cdot \omega + v)}{\pi}$ ;
F := int( $(\sin(\omega \cdot t)^n + \sin(25 \cdot \omega \cdot t)) \cdot \text{subs}(y = x - t, g), t = 0 .. \frac{10 \cdot \pi}{\omega}$ ) :
plot( $[F, A \cdot \sin(m \cdot \omega \cdot x) + B \cdot \cos(m \cdot \omega \cdot x)], x = \frac{2 \cdot \pi}{\omega} .. \frac{4 \cdot \pi}{\omega}, \text{thickness} = [3, 1]$ );

```

Рис. 4: Пример реализации широкополосной фильтрации с идеальным фильтром.