

1 Колебания ограниченных упругих тел

1.1 Радиальные колебания шара

Рассмотрим упругий шар в сферической системе координат r, φ, θ . Считаем, что из всех компонент вектора перемещений отлична от нуля только u_θ и она зависит только от радиальной координаты. Считаем, что шар находится в состоянии установившихся колебаний

$$\begin{cases} u_\varphi = u_\theta = 0, \\ u_r = u(r)e^{-i\omega t} \end{cases}$$

Уравнения Ляме сводятся к равенству

$$\frac{d}{dr} \left[\frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} (r^2 u) \right] + \frac{\omega^2}{c_1^2} u = 0, \quad (1)$$

где

$$c_1^2 = \frac{\lambda + 2\mu}{\rho}.$$

Граничные условия имеют вид:

$$u|_{r=R} = C e^{-i\omega t} \quad (2)$$

Сделаем замену переменной:

$$x = \frac{\omega r}{c_1},$$

следовательно

$$\frac{du}{dr} = \frac{du}{dx} \frac{dx}{dr} = \frac{\omega r}{c_1} \frac{du}{dx}$$

Уравнение (1) приобретает вид

$$\frac{d}{dx} \left[\frac{1}{x^2} \frac{d}{dx} (x^2 u) \right] + u = 0, \quad (3)$$

Сделаем замену

$$u = \frac{d}{dx} \left[\frac{F(x)}{x} \right] \quad (4)$$

Подставим (4) в уравнение (3):

$$u = \frac{F'}{x} - \frac{F}{x^2},$$

$$x^2 u = xF' - F,$$

$$\frac{d}{dx} (x^2 u) = F' + xF'' - F' = xF''$$

Уравнение (4) сводится к виду:

$$\frac{d}{dx} \left(\frac{F''}{x} \right) + \frac{d}{dx} \left(\frac{F'}{x} \right) = 0 \quad (5)$$

или

$$\frac{d}{dx} \left(\frac{F'' + F'}{x} \right) = 0 \quad (6)$$

Интегрируем:

$$F'' + F' = C_1 c, \quad (7)$$

где C_1 — неопределённая константа. Общее решение (7) имеет вид:

$$F = C_1 x + A \cos x + B \sin x$$

Найдём функцию перемещения:

$$u = \frac{d}{dx} \left(\frac{C_1 x + A \cos x + B \sin x}{x} \right) = -\frac{A \sin x - B \cos x}{x} - \frac{A \cos x + B \sin x}{x^2} \quad (8)$$

Потребуем ограниченности решения при $x \rightarrow 0$. Перегруппируем слагаемые в (8) и соберём множители при A и B :

$$u = -A \frac{x \sin x + \cos x}{x^2} + B \frac{x \cos x - \sin x}{x^2} \quad (9)$$

Рассмотрим множители при A и B при $x \rightarrow 0$:

$$\frac{x \sin x + \cos x}{x^2} = \frac{x \left(x - \frac{x^3}{6} + \dots \right) + 1 - \frac{x^2}{2} + \dots}{x^2} \approx \frac{1}{x^2} \rightarrow +\infty,$$

$$\frac{x \cos x - \sin x}{x^2} = \frac{x \left(1 - \frac{x^2}{2} + \dots \right) - x + \frac{x^3}{6}}{x^2} \approx -\frac{x}{3} \rightarrow 0$$

Множитель при A стремится к бесконечности и следовательно, $A = 0$. Решение имеет вид:

$$u = B \frac{x \cos x - \sin x}{x^2} \quad (10)$$

Перейдём к переменной r :

$$u = B \left(\frac{c_1}{\omega r} \right)^2 \left[\frac{\omega r}{c_1} \cos \left(\frac{\omega r}{c_1} \right) - \sin \left(\frac{\omega r}{c_1} \right) \right] \quad (11)$$

Подставим (11) в граничное условие (2):

$$B \left(\frac{c_1}{\omega R} \right)^2 \left[\frac{\omega R}{c_1} \cos \left(\frac{\omega R}{c_1} \right) - \sin \left(\frac{\omega R}{c_1} \right) \right] = C \quad (12)$$

Следовательно

$$B = C \left(\frac{\omega R}{c_1} \right)^2 \left[\frac{\omega R}{c_1} \cos \left(\frac{\omega R}{c_1} \right) - \sin \left(\frac{\omega R}{c_1} \right) \right]^{-1}$$

и

$$u = C \left(\frac{R}{r} \right)^2 \frac{\frac{\omega r}{c_1} \cos \left(\frac{\omega r}{c_1} \right) - \sin \left(\frac{\omega r}{c_1} \right)}{\frac{\omega R}{c_1} \cos \left(\frac{\omega R}{c_1} \right) - \sin \left(\frac{\omega R}{c_1} \right)} \quad (13)$$

Рассмотрим знаменатель выражения (13):

$$\frac{\omega R}{c_1} \cos \left(\frac{\omega R}{c_1} \right) - \sin \left(\frac{\omega R}{c_1} \right) = 0 \quad (14)$$

Равенство (14) является частотным уравнением для радиальных колебаний

шара, заключённого в жёсткую обойму. Введём новую переменную:

$$\gamma = \frac{\omega R}{c_1}$$

Уравнения (14) принимает вид:

$$\gamma \cos \gamma - \sin \gamma = 0 \quad (15)$$

или

$$\operatorname{ctg} \gamma = \frac{1}{\gamma} \quad (16)$$

Корни уравнения (16) имеют асимптотику

$$\gamma_n \approx \frac{2n+1}{2}\pi, \quad n \rightarrow \infty$$

Уточним асимптотику. Ищем корни в виде:

$$\gamma_n = \gamma_n^{(0)} + \gamma_n^{(1)}, \quad \gamma_n^{(1)} \ll \gamma_n^{(0)} \quad (17)$$

где

$$\gamma_n^{(0)} = \frac{2n+1}{2}\pi.$$

Подставим (17) в (16):

$$\operatorname{ctg} \left(\gamma_n^{(0)} + \gamma_n^{(1)} \right) = \frac{1}{\gamma_n^{(0)} + \gamma_n^{(1)}} \quad (18)$$

или

$$\frac{\cos \left(\gamma_n^{(0)} + \gamma_n^{(1)} \right)}{\sin \left(\gamma_n^{(0)} + \gamma_n^{(1)} \right)} = \frac{1}{\gamma_n^{(0)} + \gamma_n^{(1)}} \quad (19)$$

Следовательно

$$\frac{\cos \gamma_n^{(0)} \cos \gamma_n^{(1)} - \sin \gamma_n^{(0)} \sin \gamma_n^{(1)}}{\sin \gamma_n^{(0)} \cos \gamma_n^{(1)} + \cos \gamma_n^{(0)} \sin \gamma_n^{(1)}} = \frac{1}{\gamma_n^{(0)}} \frac{1}{1 + \gamma_n^{(1)}/\gamma_n^{(0)}} \quad (20)$$

Преобразуем выражение (20):

$$\cos \gamma_n^{(0)} = 0,$$

$$\sin \gamma_n^{(0)} = (-1)^n,$$

$$\sin \gamma_n^{(1)} \approx \gamma_n^{(1)},$$

$$\cos \gamma_n^{(1)} \approx 1.$$

$$\frac{1}{1 + \gamma_n^{(1)}/\gamma_n^{(0)}} \approx 1$$

Следовательно

$$\gamma_n^{(1)} = -\frac{1}{\gamma_n^{(0)}}$$

и

$$\gamma_n = \frac{2n+1}{2}\pi - \frac{2}{(2n+1)\pi} + O(n^{-3})$$

Зная γ_n , можно найти собственные частоты

$$\omega_n = \frac{\gamma_n c_1}{R}$$

Если $\omega = \omega_n$, неоднородная задача неразрешима, однородная — имеет нетривиальное решение (собственная форма колебаний).

Для того, чтобы построить решение, когда частота колебаний совпадает с собственной, используется преобразование Лапласа.

1.2 Свойства собственных частот

Рассмотрим упругое тело объёма V , ограниченное поверхностью S . Уравнения колебаний имеют вид:

$$\sigma_{ij,j} + \rho\omega^2 u_i = 0, \quad (21)$$

σ_{ij} — напряжения, ρ — плотность, ω — частота колебаний, \underline{u} — вектор перемещений.

Граничные условия имеют вид:

$$S = S_u \cup S_\sigma, \quad u_i|_{S_u} = 0, \quad \sigma_{ij}n_j|_{S_\sigma} = 0$$

Собственная частота — это значение ω , на которой однородное уравнение колебаний (22) имеет нетривиальное решение при однородных граничных условиях. Набор собственных частот называется спектром. Спектр — дискретное счётное множество с единственной точкой сгущения на бесконечности.

Теорема Собственные частоты ортогональны.

Пусть ω_n, ω_m — собственные частоты, $u_i^{(n)}, u_i^{(m)}$ — собственные формы. Рассмотрим уравнения колебаний:

$$\begin{aligned} \sigma_{ij,j}^{(n)} + \rho\omega_n^2 u_i^{(n)} &= 0, \\ \sigma_{ij,j}^{(m)} + \rho\omega_m^2 u_i^{(m)} &= 0 \end{aligned}$$

Умножим первое уравнение на $u_i^{(n)}$, второе — на $u_i^{(m)}$, вычтем второе уравнение из первого и проинтегрируем разность по объёму V .

$$\int_V \left[\sigma_{ij,j}^{(n)} u_i^{(m)} - \sigma_{ij,j}^{(m)} u_i^{(n)} \right] dV + (\omega_n^2 - \omega_m^2) \int_V \rho u_i^{(n)} u_i^{(m)} dV = 0$$

Докажем, что

$$\int_V \left[\sigma_{ij,j}^{(n)} u_i^{(m)} - \sigma_{ij,j}^{(m)} u_i^{(n)} \right] dV = 0$$

Рассмотрим интеграл

$$\int_V \sigma_{ij,j}^{(n)} u_i^{(m)} dV = \int_V \left[\left(\sigma_{ij}^{(n)} u_i^{(m)} \right)_{,j} - \sigma_{ij}^{(n)} u_{i,j}^{(m)} \right] dV$$

Воспользуемся формулой Гаусса-Остроградского:

$$\int_V \sigma_{ij,j}^{(n)} u_i^{(m)} dV = \int_S \sigma_{ij}^{(n)} n_j u_i^{(m)} dS - \int_V \sigma_{ij}^{(n)} u_{i,j}^{(m)} dV$$

В силу однородных краевых условий

$$\int_V \sigma_{ij,j}^{(n)} u_i^{(m)} dV = - \int_V \sigma_{ij}^{(n)} u_{i,j}^{(m)} dV$$

Следовательно

$$\begin{aligned} \int_V \left[\sigma_{ij,j}^{(n)} u_i^{(m)} - \sigma_{ij,j}^{(m)} u_i^{(n)} \right] dV &= \int_V \left[\sigma_{ij}^{(m)} u_{i,j}^{(n)} - \sigma_{ij}^{(n)} u_{i,j}^{(m)} \right] dV = \\ &= \int_V \left[\sigma_{ij}^{(m)} \varepsilon_{ij}^{(n)} - \sigma_{ij}^{(n)} \varepsilon_{ij}^{(m)} \right] dV \end{aligned}$$

Воспользуемся законом Гука:

$$\int_V \left[\sigma_{ij}^{(m)} \varepsilon_{ij}^{(n)} - \sigma_{ij}^{(n)} \varepsilon_{ij}^{(m)} \right] dV = \int_V \left[C_{ijkl} \varepsilon_{kl}^{(m)} \varepsilon_{ij}^{(n)} - C_{ijkl} \varepsilon_{kl}^{(n)} \varepsilon_{ij}^{(m)} \right] dV$$

Рассмотрим

$$C_{ijkl} \varepsilon_{kl}^{(m)} \varepsilon_{ij}^{(n)} = C_{klij} \varepsilon_{ij}^{(m)} \varepsilon_{kl}^{(n)} = C_{klij} \varepsilon_{kl}^{(n)} \varepsilon_{ij}^{(m)}$$

Упругие константы имеют свойство

$$C_{ijkl} = C_{klij},$$

следовательно

$$C_{ijkl}\varepsilon_{kl}^{(m)}\varepsilon_{ij}^{(n)} - C_{ijkl}\varepsilon_{kl}^{(n)}\varepsilon_{ij}^{(m)} = 0$$

и

$$(\omega_n^2 - \omega_m^2) \int_V \rho u_i^{(n)} u_i^{(m)} dV = 0$$

Собственные частоты различны

$$\omega_n \neq \omega_m,$$

следовательно

$$\int_V \rho u_i^{(n)} u_i^{(m)} dV = 0,$$

что и требовалось доказать.

Также можно доказать, что

$$\int_V \sigma_{ij}^{(n)} \varepsilon_{ij}^{(m)} dV = 0,$$

2 Методы исследований колебаний ограниченных тел

1. Метод конечных элементов;
2. Метод Ритца

Рассмотрим задачу

$$\sigma_{ij,j} + \rho\omega^2 u_i = 0 \tag{22}$$

Граничные условия однородные

$$\begin{aligned}
 S &= S_u \cup S_\sigma, \\
 u_i|_{S_u} &= 0, \\
 \sigma_{ij}n_j|_{S_\sigma} &= 0
 \end{aligned}
 \tag{23}$$

Ищем решение задачи в виде:

$$\underline{u} = \sum_{k=1}^N a_k \underline{\varphi}^k,
 \tag{24}$$

где $\underline{\varphi}^k$ — набор достаточно гладких линейно независимых функций, удовлетворяющих главным граничным условиям.

Подставляем в уравнение:

$$\sum_{k=1}^N a_k \sigma_{ij,j}(\underline{\varphi}^k) + \rho \omega^2 \sum_{k=1}^N a_k \varphi_i^k = 0
 \tag{25}$$

Умножаем (26) на φ_i^l и интегрируем по объёму V

$$\sum_{k=1}^N a_k \int_V \sigma_{ij,j}(\underline{\varphi}^k) \varphi_i^l dV + \omega^2 \sum_{k=1}^N a_k \int_V \rho \varphi_i^k \varphi_i^l dV = 0
 \tag{26}$$

Можно доказать, что

$$\int_V \sigma_{ij,j}(\underline{\varphi}^k) \varphi_i^l dV = - \int_V \sigma_{ij}(\underline{\varphi}^k) \varepsilon_{ij}(\underline{\varphi}_i^l) dV$$

Теперь соотношение (26) представляется в виде:

$$\sum_{k=1}^N a_k (\Pi_{kl} - \omega^2 T_{kl}) = 0,
 \tag{27}$$

где

$$\Pi_{kl} = \int_V \sigma_{ij}(\underline{\varphi}^k) \varepsilon_{ij}(\underline{\varphi}_i^l) dV,$$

$$T_{kl} = \int_V \rho \varphi_i^k \varphi_i^l dV$$

Система (27) является однородной и имеет нетривиальное решение только, если её определитель равен нулю. Это приводит к равенству

$$|\Pi_{kl} - \omega^2 T_{kl}| = 0, \quad (28)$$

(28) — уравнение для приближенного определения собственных частот, используя которое, можно получить оценку собственных частот сверху.

Если в сумме (24) оставить только одно слагаемое, получаем

$$\omega^2 < \frac{\Pi_{11}}{T_{11}}, \quad (29)$$

— частное Релея.

3. Метод граничных интегральных уравнений

3 Фундаментальное решение

Определение Фундаментальным решением $U_i^{(m)}(x, \xi)$ называется смещение неограниченной упругой среды от действия сосредоточенной силы в направлении m -й координаты, приложенной в точке ξ и удовлетворяющая условиям излучения. Сингулярное решение $\sigma_{ij}^{(m)}(x, \xi)$ — напряжения, найденные по закону Гука из $U_i^{(m)}(x, \xi)$.

Рассмотрим фундаментальное решение для однородной изотропной упругой плоскости. Фундаментальное решение удовлетворяет уравнениям

$$\begin{cases} (1 - 2\nu)^{-1} (U_{1,11}^{(m)} + U_{2,21}^{(m)}) + U_{1,11}^{(m)} + U_{1,22}^{(m)} + k_2^2 U_1^{(m)} + \frac{\delta_{1m}}{G} \delta(x, \xi) = 0, \\ (1 - 2\nu)^{-1} (U_{1,12}^{(m)} + U_{2,22}^{(m)}) + U_{2,11}^{(m)} + U_{2,22}^{(m)} + k_2^2 U_2^{(m)} + \frac{\delta_{2m}}{G} \delta(x, \xi) = 0, \end{cases} \quad (30)$$

(30) — неоднородные уравнения Ляме, ν — коэффициент Пуассона,

$$k_2^2 = \frac{\rho\omega^2}{G},$$

ρ — плотность материала, ω — частота колебаний, G — модуль сдвига, δ_{ij} — символ Кронекера, $\delta(x, \xi)$ — дельта-функция Дирака.

Для решения задачи используем преобразование Фурье:

$$\tilde{U}_i^{(m)}(\alpha, \xi) = \int_{R^2} U_i^{(m)}(x, \xi) e^{i(\alpha, x)} dx_1 dx_2,$$

где

$$(\alpha, x) = \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2$$

После применения преобразования Фурье производная по x_j переходит в умно-

жение на $-i\alpha_j$. Получаем:

$$\begin{cases} \left[k_2^2 - \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_1^2 - \alpha_2^2 \right] \tilde{U}_1^{(m)} - \frac{\alpha_1 \alpha_2}{1-2\nu} \tilde{U}_2^{(m)} + \frac{\delta_{1m}}{G} e^{i(\alpha, \xi)} = 0, \\ -\frac{\alpha_1 \alpha_2}{1-2\nu} \tilde{U}_1^{(m)} + \left[k_2^2 - \alpha_1^2 - \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_2^2 \right] \tilde{U}_2^{(m)} + \frac{\delta_{2m}}{G} e^{i(\alpha, \xi)} = 0 \end{cases} \quad (31)$$

или

$$\begin{cases} \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2 \right] \tilde{U}_1^{(m)} + \frac{\alpha_1 \alpha_2}{1-2\nu} \tilde{U}_2^{(m)} = \frac{\delta_{1m}}{G} e^{i(\alpha, \xi)}, \\ \frac{\alpha_1 \alpha_2}{1-2\nu} \tilde{U}_1^{(m)} + \left[\alpha_1^2 + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_2^2 - k_2^2 \right] \tilde{U}_2^{(m)} = \frac{\delta_{2m}}{G} e^{i(\alpha, \xi)} \end{cases} \quad (32)$$

В дальнейшем считаем $m = 1$. Решим систему (32):

$$\begin{cases} \tilde{U}_1^{(m)} = \left[\alpha_1^2 + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_2^2 - k_2^2 \right] \frac{e^{i(\alpha, \xi)}}{G\Delta}, \\ \tilde{U}_2^{(m)} = -\frac{\alpha_1 \alpha_2}{1-2\nu} \frac{e^{i(\alpha, \xi)}}{G\Delta}, \end{cases} \quad (33)$$

где

$$\Delta = \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2 \right] \left[\alpha_1^2 + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_2^2 - k_2^2 \right] - \frac{\alpha_1^2 \alpha_2^2}{(1-2\nu)^2}$$

Раскроем скобки в последнем выражении:

$$\begin{aligned} \Delta &= k_2^4 - k_2^2 \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} + 1 \right] (\alpha_1^2 + \alpha_2^2) + \\ &+ \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_1^2 + \alpha_2^2 \right] \left[\alpha_1^2 + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_2^2 \right] - \frac{\alpha_1^2 \alpha_2^2}{(1-2\nu)^2} \end{aligned}$$

Рассмотрим выражение:

$$\begin{aligned} \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_1^2 + \alpha_2^2 \right] \left[\alpha_1^2 + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_2^2 \right] - \frac{\alpha_1^2 \alpha_2^2}{(1-2\nu)^2} &= \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} (\alpha_1^4 + \alpha_2^4) + \\ &+ \left\{ \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \right]^2 + 1 - \frac{1}{(1-2\nu)^2} \right\} \alpha_1^2 \alpha_2^2 \end{aligned}$$

Рассмотрим множитель при $\alpha_1^2 \alpha_2^2$:

$$\left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \right]^2 + 1 - \frac{1}{(1-2\nu)^2} = \frac{4-8\nu+4\nu^2+1-4\nu+4\nu^2-1}{(1-2\nu)^2}$$

Преобразуем числитель:

$$\frac{4-8\nu+4\nu^2-4\nu+4\nu^2}{(1-2\nu)^2} = \frac{4(1-3\nu+2\nu^2)}{(1-2\nu)^2} = \frac{4(1-\nu)(1-2\nu)}{(1-2\nu)^2} = \frac{4(1-\nu)}{1-2\nu}$$

Таким образом

$$\begin{aligned} & \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_1^2 + \alpha_2^2 \right] \left[\alpha_1^2 + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_2^2 \right] - \frac{\alpha_1^2 \alpha_2^2}{(1-2\nu)^2} = \\ & = \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} (\alpha_1^4 + 2\alpha_1^2 \alpha_2^2 + \alpha_2^4) = \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} (\alpha_1^2 + \alpha_2^2)^2 \end{aligned}$$

и

$$\Delta = k_2^4 - k_2^2 \left[\frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} + 1 \right] (\alpha_1^2 + \alpha_2^2) + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} (\alpha_1^2 + \alpha_2^2)^2$$

Разлагаем определитель на множители:

$$\Delta = \left[k_2^2 - \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} (\alpha_1^2 + \alpha_2^2) \right] [k_2^2 - (\alpha_1^2 + \alpha_2^2)]$$

или

$$\Delta = \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \left[\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - \frac{1-2\nu}{2(1-\nu)} k_2^2 \right] [\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2]$$

Рассмотрим выражение для продольной скорости:

$$k_1^2 = \frac{\rho \omega^2}{\lambda + 2\mu} = \frac{\mu}{\lambda + 2\mu} \frac{\rho \omega^2}{\mu} = \frac{\mu}{\lambda + 2\mu} k_2^2$$

$$\frac{\mu}{\lambda + 2\mu} = \frac{G}{G(1-2\nu)^{-1} + G} = \frac{1-2\nu}{2(1-\nu)}$$

Следовательно

$$k_1^2 = \frac{1-2\nu}{2(1-\nu)} k_2^2$$

и

$$\Delta = \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} [\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2] [\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2]$$

Рассмотрим выражение

$$\frac{1}{\Delta} = \frac{1-2\nu}{2(1-\nu)} \frac{1}{[\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2] [\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2]} = \frac{1-2\nu}{2(1-\nu)} \left(\frac{A}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2} + \frac{B}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2} \right)$$

Найдём A и B :

$$A(\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2) + B(\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2) = 1$$

Собираем множители при $(\alpha_1^2 + \alpha_2^2)^0$ и $(\alpha_1^2 + \alpha_2^2)^1$:

$$\begin{aligned} -Ak_2^2 - Bk_1^2 &= 1, \\ A + B &= 0 \end{aligned}$$

Следовательно

$$A = -B = \frac{1}{k_1^2 - k_2^2} = \frac{1}{k_2^2} \left[\frac{1-2\nu}{2(1-\nu)} - 1 \right]^{-1} = -\frac{2(1-\nu)}{k_2^2}$$

и

$$\frac{1}{\Delta} = -\frac{1-2\nu}{k_2^2} \left(\frac{1}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2} - \frac{1}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2} \right) \quad (34)$$

Подставим (37) в (36) и найдём трансформанты перемещений:

$$\left\{ \begin{aligned} \tilde{U}_1^{(m)} &= -\frac{1-2\nu}{\rho\omega^2} \left[\alpha_1^2 + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \alpha_2^2 - k_2^2 \right] \times \\ &\quad \times \left(\frac{e^{i(\alpha, \xi)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2} - \frac{e^{i(\alpha, \xi)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2} \right), \\ \tilde{U}_2^{(m)} &= \frac{\alpha_1 \alpha_2}{\rho\omega^2} \left(\frac{e^{i(\alpha, \xi)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2} - \frac{e^{i(\alpha, \xi)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2} \right), \end{aligned} \right. \quad (35)$$

Обращаем преобразование Фурье, используя соответствие

$$\alpha_k = i \frac{\partial}{\partial x_k}$$

Получаем:

$$\left\{ \begin{array}{l} U_1^{(m)} = \frac{1-2\nu}{\rho\omega^2} \left[\frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \frac{2(1-\nu)}{1-2\nu} \frac{\partial^2}{\partial x_2^2} + k_2^2 \right] \times \\ \times \left[\frac{1}{4\pi^2} \int_{R^2} \frac{e^{i(\alpha, \xi-x)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2} d\alpha_1 d\alpha_2 - \frac{1}{4\pi^2} \int_{R^2} \frac{e^{i(\alpha, \xi-x)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2} d\alpha_1 d\alpha_2 \right], \\ U_2^{(m)} = -\frac{1}{\rho\omega^2} \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} \times \\ \times \left[\frac{1}{4\pi^2} \int_{R^2} \frac{e^{i(\alpha, \xi-x)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_1^2} d\alpha_1 d\alpha_2 - \frac{1}{4\pi^2} \int_{R^2} \frac{e^{i(\alpha, \xi-x)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2} d\alpha_1 d\alpha_2 \right], \end{array} \right. \quad (36)$$

Вычислим интеграл:

$$I_j = \frac{1}{4\pi^2} \int_{R^2} \frac{e^{i(\alpha, \xi-x)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_j^2} d\alpha_1 d\alpha_2$$

Произведём замену переменных:

$$\left\{ \begin{array}{l} \alpha_1 = \alpha \cos \varphi, \\ \alpha_2 = \alpha \sin \varphi, \end{array} \right. , \left\{ \begin{array}{l} \xi_1 - x_1 = R \cos \psi, \\ \xi_2 - x_2 = R \sin \psi \end{array} \right. ,$$

Интеграл приобретает вид:

$$I_j = \frac{1}{4\pi^2} \int_0^{2\pi} \int_0^{\infty} \frac{\alpha e^{i\alpha R \cos(\varphi-\psi)}}{\alpha^2 - k_j^2} d\alpha d\varphi$$

Воспользуемся формулой:

$$e^{iz \cos \theta} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} i^n J_n(z) e^{in\theta},$$

$J_n(z)$ — функция Бесселя n -го порядка.

Получаем:

$$I_j = \frac{1}{4\pi^2} \int_0^{2\pi} \int_0^{\infty} \frac{\alpha}{\alpha^2 - k_j^2} \left[\sum_{n=-\infty}^{\infty} i^n J_n(\alpha R) e^{in(\varphi-\psi)} \right] d\alpha d\varphi$$

Воспользуемся ортогональностью тригонометрических функций:

$$\int_0^{2\pi} e^{in\varphi} d\varphi = \begin{cases} 0, & n \neq 0 \\ 2\pi, & n = 0 \end{cases}$$

Теперь

$$I_j = \frac{1}{4\pi^2} \int_0^{2\pi} \int_0^{\infty} \frac{\alpha J_0(\alpha R)}{\alpha^2 - k_j^2} d\alpha d\varphi = \frac{1}{4\pi^2} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^{\infty} \frac{\alpha J_0(\alpha R)}{\alpha^2 - k_j^2} d\alpha = \frac{1}{2\pi} \int_0^{\infty} \frac{\alpha J_0(\alpha R)}{\alpha^2 - k_j^2} d\alpha$$

Подынтегральное выражение содержит вещественный полюс $\alpha = k_j$ и интеграл I_j расходится. Воспользуемся принципом предельного поглощения. При добавлении в исходные уравнения колебаний слагаемых, характеризующих вязкое трение, особенность смещается в верхнюю комплексную полуплоскость. Следовательно, для того, чтобы обеспечить равномерный предельный переход, следует интеграл по положительной вещественной полуоси заменить интегралом по контуру σ_+ , обходящему снизу вещественный полюс.

Теперь сделаем еще одну замену в интеграле. Воспользуемся следующим представлением функции Бесселя

$$J_0(z) = \frac{1}{2} \left[H_0^{(1)}(z) + H_0^{(2)}(z) \right],$$

где $H_0^{(1)}(z)$ — функция Ганкеля первого рода нулевого порядка, $H_0^{(2)}(z)$ — функция

Ганкеля второго рода нулевого порядка. Выражения для них имеют вид:

$$\begin{aligned} H_0^{(1)}(z) &= J_0(z) + iN_0(z), \\ H_0^{(2)}(z) &= J_0(z) - iN_0(z), \end{aligned}$$

где $N_0(z)$ — функция Неймана. Для функций Ганкеля имеет место асимптотика

$$\begin{aligned} H_0^{(1)}(z) &\approx \sqrt{\frac{2\pi}{z}} e^{i(z-\frac{\pi}{4})}, \quad z \rightarrow \infty \\ H_0^{(2)}(z) &= \sqrt{\frac{2\pi}{z}} e^{-i(z-\frac{\pi}{4})}, \quad z \rightarrow \infty \end{aligned}$$

при $z \rightarrow \infty$. Интеграл I_j приобретает вид:

$$I_j = \frac{1}{4\pi} \left[\int_{\sigma_+} \frac{\alpha H_0^{(1)}(\alpha R)}{\alpha^2 - k_j^2} d\alpha + \int_{\sigma_+} \frac{\alpha H_0^{(2)}(\alpha R)}{\alpha^2 - k_j^2} d\alpha \right]$$

Воспользуемся формулой

$$H_m^{(2)}(e^{-i\pi} z) = -e^{-im\pi} H_m^{(1)}(z),$$

следовательно

$$H_0^{(2)}(e^{-i\pi} z) = -H_0^{(1)}(z),$$

Рассмотрим интеграл

$$\int_{\sigma_+} \frac{\alpha H_0^{(2)}(\alpha R)}{\alpha^2 - k_j^2} d\alpha = \|\alpha = e^{-i\pi} \alpha'\| = \int_{\sigma_-} \frac{\alpha' H_0^{(1)}(\alpha' R)}{\alpha'^2 - k_j^2} d\alpha',$$

где σ_- — контур в левой полуплоскости, совпадающий с вещественной осью всюду, за исключением особой точки $\alpha = -k_j$, которую он обходит в верхней полуплоскости.

Интеграл приобретает вид:

$$I_j = \frac{1}{4\pi} \int_{\sigma_+} \frac{\alpha H_0^{(1)}(\alpha R)}{\alpha^2 - k_j^2} d\alpha,$$

$$\sigma = \sigma_- \cup \sigma_+$$

Так как функция Ганкеля экспоненциально убывает в верхней полуплоскости, контур можно замкнуть в верхней полуплоскости и тогда интеграл равен вычету подынтегральной функции в точке $\alpha = k_j$.

$$I_j = \frac{1}{4\pi} 2\pi i \frac{k_j H_0^{(1)}(k_j R)}{2k_j} = \frac{i}{4} H_0^{(1)}(k_j R).$$

Выражения для фундаментального решения принимают вид:

$$\begin{cases} U_1^{(1)} = \frac{i}{4} \frac{1 - 2\nu}{\rho\omega^2} \left[\frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \frac{2(1 - \nu)}{1 - 2\nu} \frac{\partial^2}{\partial x_2^2} + k_2^2 \right] [H_0^{(1)}(k_1 R) - H_0^{(1)}(k_2 R)], \\ U_2^{(1)} = -\frac{i}{4} \frac{1}{\rho\omega^2} \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} [H_0^{(1)}(k_1 R) - H_0^{(1)}(k_2 R)], \end{cases} \quad (37)$$

Выражения (37) можно привести к виду

$$\begin{cases} U_1^{(1)} = \frac{i}{4\rho\omega^2} \left\{ [H_0^{(1)}(k_1 R)]_{,11} + [H_0^{(1)}(k_2 R)]_{,22} \right\}, \\ U_2^{(1)} = -\frac{i}{4\rho\omega^2} [H_0^{(1)}(k_1 R) - H_0^{(1)}(k_2 R)]_{,12}, \end{cases} \quad (38)$$

Сингулярные напряжения имеют вид:

$$\begin{cases} \sigma_{11}^{(1)} = -\frac{i}{4} \left\{ \frac{2}{k_2^2} [H_0^{(1)}(k_1 R) - H_0^{(1)}(k_2 R)]_{,122} + [H_0^{(1)}(k_1 R)]_{,1} \right\}, \\ \sigma_{12}^{(1)} = \frac{i}{4} \left\{ \frac{2}{k_2^2} [H_0^{(1)}(k_1 R) - H_0^{(1)}(k_2 R)]_{,112} + [H_0^{(1)}(k_1 R)]_{,2} \right\}, \\ \sigma_{22}^{(1)} = \frac{i}{4} \left\{ \frac{2}{k_2^2} [H_0^{(1)}(k_1 R) - H_0^{(1)}(k_2 R)]_{,122} - \frac{\nu}{1 - \nu} [H_0^{(1)}(k_2 R)]_{,1} \right\} \end{cases} \quad (39)$$

Аналогично можно построить решение в случае $m = 2$.

4 Прямой метод сведения

Теорема взаимности Пусть у нас имеется некоторое упругое тело объёма V , ограниченное поверхностью S . Рассмотрим два его состояния:

1. поверхностные силы $p_i^{(1)}$, массовые силы $F_i^{(1)}$, этой нагрузке соответствует решение $u_i^{(1)}$, $\sigma_{ij}^{(1)}$, $\varepsilon_{ij}^{(1)}$;
2. поверхностные силы $p_i^{(2)}$, массовые силы $F_i^{(2)}$, этой нагрузке соответствует решение $u_i^{(2)}$, $\sigma_{ij}^{(2)}$, $\varepsilon_{ij}^{(2)}$;

Работа первой системы сил на перемещениях, вызванных второй системой сил, равняется работе второй системы сил на перемещениях, вызванных первой системой сил.

Рассмотрим уравнения, которым удовлетворяют два решения:

$$\begin{aligned}\sigma_{ij,j}^{(1)} + F_i^{(1)} &= -\rho\omega^2 u_i^{(1)}, \\ \sigma_{ij,j}^{(2)} + F_i^{(2)} &= -\rho\omega^2 u_i^{(2)}\end{aligned}\tag{40}$$

Умножим первое уравнение (40) на $u_i^{(2)}$, второе — на $u_i^{(1)}$, вычтем второе уравнение из первого и проинтегрируем разность по объёму V . Получаем:

$$\int_V \left[\sigma_{ij,j}^{(1)} u_i^{(2)} - \sigma_{ij,j}^{(2)} u_i^{(1)} \right] dV + \int_V \left[F_i^{(1)} u_i^{(2)} - F_i^{(2)} u_i^{(1)} \right] dV = 0\tag{41}$$

Рассмотрим первое слагаемое в левой части (41):

$$\begin{aligned}& \int_V \left[\sigma_{ij,j}^{(1)} u_i^{(2)} - \sigma_{ij,j}^{(2)} u_i^{(1)} \right] dV = \\ &= \int_V \left\{ \left[\sigma_{ij}^{(1)} u_i^{(2)} \right]_{,j} - \left[\sigma_{ij}^{(2)} u_i^{(1)} \right]_{,j} - \sigma_{ij}^{(1)} \varepsilon_{ij}^{(2)} + \sigma_{ij}^{(2)} \varepsilon_{ij}^{(1)} \right\} dV\end{aligned}\tag{42}$$

Воспользуемся формулой Гаусса-Остроградского:

$$\begin{aligned} & \int_V \left\{ \left[\sigma_{ij}^{(1)} u_i^{(2)} \right]_{,j} - \left[\sigma_{ij}^{(2)} u_i^{(1)} \right]_{,j} - \sigma_{ij}^{(1)} \varepsilon_{ij}^{(2)} + \sigma_{ij}^{(2)} \varepsilon_{ij}^{(1)} \right\} dV = \\ & = \int_S \left[\sigma_{ij}^{(1)} n_j u_i^{(2)} - \sigma_{ij}^{(2)} n_j u_i^{(1)} \right] dS - \int_V \left[\sigma_{ij}^{(1)} \varepsilon_{ij}^{(2)} - \sigma_{ij}^{(2)} \varepsilon_{ij}^{(1)} \right] dV \end{aligned} \quad (43)$$

Граничные условия для двух систем сил имеют вид:

$$\begin{aligned} \sigma_{ij}^{(1)} n_j \Big|_S &= p_i^{(1)}, \\ \sigma_{ij}^{(2)} n_j \Big|_S &= p_i^{(2)} \end{aligned} \quad (44)$$

Рассмотрим интеграл

$$\begin{aligned} \int_V \left[\sigma_{ij}^{(1)} \varepsilon_{ij}^{(2)} - \sigma_{ij}^{(2)} \varepsilon_{ij}^{(1)} \right] dV &= \int_V \left[C_{ijkl} \varepsilon_{kl}^{(1)} \varepsilon_{ij}^{(2)} - C_{ijkl} \varepsilon_{kl}^{(2)} \varepsilon_{ij}^{(1)} \right] dV = \\ &= \int_V \left[C_{ijkl} \varepsilon_{kl}^{(1)} \varepsilon_{ij}^{(2)} - C_{klij} \varepsilon_{ij}^{(2)} \varepsilon_{kl}^{(1)} \right] dV = 0 \end{aligned} \quad (45)$$

Соотношение (41) приобретает вид:

$$\int_S \left[p_i^{(1)} u_i^{(2)} - p_i^{(2)} u_i^{(1)} \right] dS + \int_V \left[F_i^{(1)} u_i^{(2)} - F_i^{(2)} u_i^{(1)} \right] dV = 0 \quad (46)$$

или

$$\int_V F_i^{(1)} u_i^{(2)} dV + \int_S p_i^{(1)} u_i^{(2)} dS = \int_V F_i^{(2)} u_i^{(1)} dV + \int_S p_i^{(2)} u_i^{(1)} dS \quad (47)$$

Последнее равенство представляет из себя математическую формулировку теоремы взаимности. Теорема доказана.

Рассмотрим два состояния:

1. истинное: $F_i, u_i, \sigma_{ij}, \varepsilon_{ij}$;
2. $F_i^{(2)} = \delta_{im} \delta(x - \xi), u_i^{(2)} = U_i^{(m)}(x, \xi)$ — фундаментальное решение, $\sigma_{ij}^{(2)} n_j = \sigma_{ij}^{(m)}(x, \xi) n_j$ — сингулярное решение;

Подставим эти два состояния в уравнение (47):

$$\begin{aligned} & \int_V F_i(x) U_i^{(m)}(x, \xi) dV_x + \int_S \sigma_{ij}(x) n_j U_i^{(m)}(x, \xi) dS_x = \\ & = \int_V \delta(x - \xi) u_i(x) dV_x + \int_S \sigma_{ij}^{(m)}(x, \xi) n_j u_i(x) dS_x \end{aligned} \quad (48)$$

Воспользуемся свойствами функции Дирака, свойствами символа Кронекера, и перегруппируем слагаемые в (48):

$$\begin{aligned} u_m(\xi) &= \int_V F_i(x) U_i^{(m)}(x, \xi) dV_x + \\ &+ \int_S \left[\sigma_{ij}(x) n_j U_i^{(m)}(x, \xi) - \sigma_{ij}^{(m)}(x, \xi) n_j u_i(x) \right] dS_x, \quad \xi \in V \end{aligned} \quad (49)$$

Соотношение (46) называется формулой Сомильяны и оно позволяет построить поле перемещений во всём теле, если на его границе известны перемещения и напряжения. Однако в краевой задаче теории упругости на границе обычно задаётся что-нибудь одно: или перемещение, или напряжение. Следовательно, если граничные условия имеют вид:

$$S = S_u \cup S_\sigma, \quad u_i|_{S_u} = u_i^0, \quad \sigma_{ij} n_j|_{S_\sigma} = p_i,$$

то нужно определить перемещения на S_σ и поверхностные напряжения на S_u .

Осуществим предельный переход при $\xi \rightarrow y \in S$. Рассмотрим отдельно подынтегральные слагаемые:

$$\int_S \sigma_{ij}(x) n_j U_i^{(m)}(x, \xi) dS_x$$

— аналог потенциала простого слоя.

$$\int_S \sigma_{ij}^{(m)}(x, \xi) n_j u_i(x) dS_x$$

— аналог потенциала двойного слоя.

Выполняется теорема, аналогичная теореме о скачке потенциала двойного слоя и если $\xi \in V$, то

$$\lim_{\xi \rightarrow y} \int_S \sigma_{ij}^{(m)}(x, \xi) n_j u_i(x) dS_x = -\frac{1}{2} u_m(y) + \text{v.p.} \int_S \sigma_{ij}^{(m)}(x, y) n_j u_i(x) dS_x$$

и соотношение (49) принимает вид:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} u_m(y) &= \int_V F_i(x) U_i^{(m)}(x, y) dV_x + \\ &+ \int_S \sigma_{ij}(x) n_j U_i^{(m)}(x, y) dS_x - \text{v.p.} \int_S \sigma_{ij}^{(m)}(x, y) n_j u_i(x) dS_x, \quad y \in S \end{aligned} \quad (50)$$

Соотношения (49), (50) связывают неизвестные граничные условия с известными и позволяют полностью решить задачу.

Зачечание Соотношение (50) получено в предположении гладкости поверхности S . Если поверхность содержит особые точки (или кривые), то

$$\frac{1}{2} u_m(y)$$

заменяется на

$$C_{mk} u_k,$$

C_{mk} — зависит от механических и геометрических параметров.

5 Метод граничных элементов (Boundary Elements Method, БЕМ)

Требуется из уравнения (50) найти $\sigma_{ij}n_j|_{S_u}$ и $u_i|_{S_\sigma}$. Рассмотрим случай двух измерений. Соотношение (50) имеет вид:

$$\frac{1}{2}u_m(y) = u_0(y) + \int_l \sigma_{ij}(x)n_j U_i^{(m)}(x, y) dl_x - \text{v.p.} \int_l \sigma_{ij}^{(m)}(x, y)n_j u_i(x) dl_x, \quad y \in l, \quad (51)$$

где S — рассматриваемая область, $l = \partial S$ — её граница.

$$u_0(y) = \int_V F_i(x) U_i^{(m)}(x, y) dS_x$$

Метод граничных элементов состоит из следующих этапов:

1. Разбиение границы на элементы.

Граница аппроксимируется ломаной

$$l = \bigcup_{q=1}^N l_q,$$

l_q — отрезки прямой. Соотношение (51) принимает вид:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}u_m(y) = u_0(y) + \sum_{q=1}^N \int_{l_q} \sigma_{ij}(x)n_j U_i^{(m)}(x, y) dl_x - \\ - \sum_{q=1}^N \text{v.p.} \int_{l_q} \sigma_{ij}^{(m)}(x, y)n_j u_i(x) dl_x, \quad y \in l, \end{aligned} \quad (52)$$

2. Интерполяция неизвестной функции и введение узловых неизвестных

Каждый из отрезков l_q взаимно однозначно отображается на отрезок $[-1, 1]$.

Обозначим концы отрезка ломаной через (x_{1q}^-, x_{2q}^-) и (x_{1q}^+, x_{2q}^+) . Отображение

имеет вид:

$$x_{iq} = x_{iq}^0 + \beta_{iq}\xi,$$

где

$$x_{iq}^0 = \frac{x_{iq}^+ + x_{iq}^-}{2}, \beta_{iq} = \frac{x_{iq}^+ - x_{iq}^-}{2}, \xi \in [-1, 1]$$

Аппроксимируем неизвестные функции на отрезке ломаной по формулам:

$$u_i(x)|_{l_q} = \sum_{n=1}^{n_q} u_{in}\psi_n(\xi), \sigma_{ij}(x)n_j|_{l_q} = \sum_{n=1}^{n_q} t_{in}\psi_n(\xi)$$

Граничным элементом называется подмножество границы области (в нашем случае отрезок ломаной) вместе с заданными базисными функциями. Существуют следующие типы элементов:

- Постоянные, $n = 1$, $\psi_1(\xi) = 1$, узловыми точками являются x_q^0 , — середины отрезков ломаных.

- Линейные, $n = 2$,

$$\psi_1(\xi) = \frac{1 + \xi}{2}, \psi_2(\xi) = \frac{1 - \xi}{2},$$

узловыми точками являются x_q^-, x_q^+ — концы отрезков ломаных.

- Квадратичные, $n = 3$

$$\psi_1(\xi) = -\frac{\xi(1 - \xi)}{2}, \psi_2(\xi) = 1 - \xi^2, \psi_3(\xi) = \frac{\xi(1 + \xi)}{2},$$

три узловые точки расположены на концах и в середине отрезка ломаной

В дальнейшем используем постоянные элементы.

3. Формирование конечномерного оператора и его обращение

Уравнение (52) теперь имеет вид:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}u_m(y) = & u_0(y) + \sum_{q=1}^N t_{iq} \int_{l_q} U_i^{(m)}(x, y) dl_x - \\ & - \sum_{q=1}^N u_{iq} \cdot \text{v.p.} \int_{l_q} \sigma_{ij}^{(m)}(x, y) n_j dl_x \end{aligned} \quad (53)$$

Потребуем выполнения равенств (53) в узловых точках, расположенных на серединах отрезков ломаных. Получаем:

$$\frac{1}{2}u_{mp} = u_{0p} + \sum_{q=1}^N A_{imqp} t_{iq} - \sum_{q=1}^N B_{imqp} u_{iq}, \quad p = \overline{1, N} \quad (54)$$

где

$$\begin{aligned} A_{imqp} &= \int_{l_q} U_i^{(m)}(x, x_p) dl_x, \\ B_{imqp} &= \text{v.p.} \int_{l_q} \sigma_{ij}^{(m)}(x, x_p) n_j dl_x \end{aligned}$$

При решении задачи известные слагаемые переносим влево, неизвестные — вправо.

5.1 Сравнение методов граничных элементов (Boundary Elements Method, ВЕМ, МГЭ) и метода конечных элементов (Finite Elements Method, FEM, МКЭ)

Особенности методов:

- Размерность матрицы:
 - МКЭ — большая размерность матрицы СЛАУ, матрица разреженная, основное расчётное время — решение СЛАУ;
 - МГЭ — малая размерность матрицы СЛАУ (размерность начинается от $N = 20 \div 40$), матрица плотно заполненная, несимметричная и комплекс-

нозначная, однако она хорошо обусловлена, с диагональным преобладанием. Основное расчётное время — вычисление коэффициентов матрицу, используются квадратурные формулы Гаусса;

- Неоднородность среды:

- для МКЭ — не является препятствием;
- для МГЭ — серьёзное препятствие, если рассматриваемое тело состоит из нескольких материалов, добавляются уравнения по границам раздела, в случае гладкой зависимости механических параметров от координат метод практически неприменим;

- Неограниченность среды:

- для МКЭ — серьёзное препятствие. При помощи МКЭ может быть решена статическая задача для неограниченной области (с использованием принципа Сен-Венана). Динамическую задачу для неограниченной области можно решить при помощи МКЭ только если решение стремится к нулю на бесконечности;
- для МГЭ — не препятствие;

6 Антиплоские колебания полупространства с цилиндрической полостью

Рассмотрим упругое полупространство $x_2 < 0$ с цилиндрической полостью S , ограниченной контуром $l = \partial S$. Решение имеет вид:

$$\begin{cases} u_1 = u_2 = 0 \\ u_3 = u(x_1, x_2)e^{-i\omega t} \end{cases} \quad (55)$$

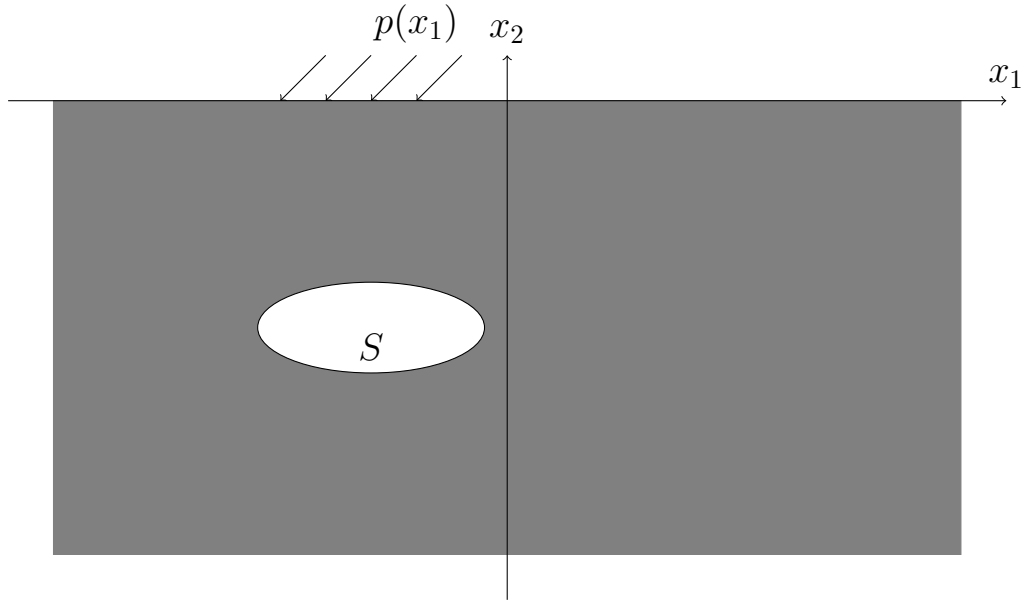


Рис. 1: Полупространство

Граничные условия имеют вид:

На верхней поверхности полупространства действует цилиндрическая нагрузка:

$$\mu \frac{\partial u}{\partial x_2} \Big|_{x_2=0} = p(x_1) \quad (56)$$

Границы полости свободны от напряжений:

$$\mu \frac{\partial u}{\partial \underline{n}} \Big|_l = \mu \left(n_1 \frac{\partial u}{\partial x_1} + n_2 \frac{\partial u}{\partial x_2} \right) \Big|_l = 0, \quad (57)$$

где \underline{n} — внутренняя нормаль к границе полости.

6.1 Построение фундаментального решения для полуплоскости

Фундаментальное решение удовлетворяет уравнению

$$U_{,11}^0 + U_{,22}^0 + k_2^2 U^0 = -\delta(x - \xi), \quad (58)$$

где

$$k_2^2 = \frac{\rho\omega^2}{\mu},$$

ρ — плотность материала, ω — частота колебаний, μ — модуль сдвига.

Верхняя поверхность полупространства свободна от напряжений:

$$\mu \frac{\partial U^0}{\partial x_2} \Big|_{x_2=0} = 0 \quad (59)$$

Ищем решение U^0 в виде суммы двух слагаемых:

$$U^0 = V + W,$$

где V — решение неоднородного уравнения Гельмгольца

$$V_{,11} + V_{,22} + k_2^2 V = -\delta(x - \xi), \quad (60)$$

для неограниченной плоскости.

Функция W — решение однородного уравнения Гельмгольца

$$W_{,11} + W_{,22} + k_2^2 W = 0, \quad (61)$$

при граничном условии

$$W'|_{x_2=0} = -V'|_{x_2=0} \quad (62)$$

Для отыскания функции V воспользуемся двойным преобразованием Фурье:

$$\tilde{V} = \int_R^2 V(x_1, x_2) e^{i(\alpha, x)} dx_1 dx_2, \quad (\alpha, x) = \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2$$

Уравнение (60) принимает вид:

$$-(\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2) \tilde{V} = -e^{i(\alpha, \xi)}, \quad (63)$$

следовательно

$$\tilde{V} = \frac{e^{i(\alpha, \xi)}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2}, \quad (64)$$

Обращаем преобразование Фурье по переменной x_2 :

$$\tilde{V} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{i[\alpha_1 \xi_1 + \alpha_2 (\xi_2 - x_2)]}}{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2} d\alpha_2, \quad (65)$$

Рассмотрим особенности подынтегрального выражения. Они определяются из уравнения

$$\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - k_2^2 = 0,$$

следовательно

$$\alpha_2^2 = -(\alpha_1^2 - k_2^2),$$

и

$$\alpha_2 = \pm i\gamma = \pm i\sqrt{\alpha_1^2 - k_2^2},$$

Предположим, что $\xi_2 - x_2 > 0$. Тогда контур интегрирования замыкается в верхней полуплоскости и выражение для \tilde{V} принимает вид:

$$\tilde{V} = \frac{1}{2\pi} 2\pi i \frac{e^{i[\alpha_1 \xi_1 + i\gamma(\xi_2 - x_2)]}}{2i\gamma} = \frac{e^{-\gamma(\xi_2 - x_2)}}{2\gamma} e^{i\alpha_1 \xi_1}, \quad (66)$$

Аналогично, если $\xi_2 - x_2 < 0$, замыкаем контур в нижней полуплоскости, получаем:

$$\tilde{V} = -\frac{1}{2\pi} 2\pi i \frac{e^{i[\alpha_1 \xi_1 - i\gamma(\xi_2 - x_2)]}}{-2i\gamma} = \frac{e^{\gamma(\xi_2 - x_2)}}{2\gamma} e^{i\alpha_1 \xi_1}, \quad (67)$$

Объединяем выражения (66) и (67) и получаем:

$$\tilde{V} = \frac{e^{-\gamma|x_2 - \xi_2|}}{2\gamma} e^{i\alpha_1 \xi_1}, \quad (68)$$

Найдём теперь функцию W . Используем преобразование Фурье по переменной

x_1 :

$$\tilde{W}(\alpha, x_2) = \int_{-\infty}^{\infty} W(x_1, x_2) e^{i\alpha_1 x_1} dx_1$$

Уравнение в трансформантах имеет вид:

$$\tilde{W}'' - (\alpha_1^2 - k_2^2)\tilde{W} = 0 \quad (69)$$

Его общее решение, ограниченное в бесконечно удаленной точке, имеет вид:

$$\tilde{W} = C e^{\gamma x_2} \quad (70)$$

Константу C определяем из условия (62). Найдём \tilde{V}' :

$$\tilde{V}' = -\frac{e^{-\gamma|x_2-\xi_2|}}{2} e^{i\alpha_1 \xi_1} \operatorname{sgn}(x_2 - \xi_2),$$

следовательно

$$\gamma C = \frac{e^{\gamma \xi_2}}{2} e^{i\alpha_1 \xi_1} \quad (71)$$

и

$$\tilde{W} = \frac{e^{\gamma(x_2+\xi_2)}}{2\gamma} e^{i\alpha_1 x_1} \quad (72)$$

Трансформанта фундаментального решения принимает вид:

$$\tilde{U}^0 = \frac{e^{-\gamma|x_2-\xi_2|} + e^{\gamma(x_2+\xi_2)}}{2\gamma} e^{i\alpha_1 \xi_1} \quad (73)$$

Обратное преобразование имеет вид:

$$U^0 = \frac{1}{4\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-\gamma|x_2-\xi_2|} + e^{\gamma(x_2+\xi_2)}}{\gamma} e^{i\alpha_1(\xi_1-x_1)} d\alpha_1 \quad (74)$$

Согласно принципа предельного поглощения контур интегрирования по вещественной оси следует заменить на контур σ , который совпадает с вещественной

осью всюду, за исключением окрестностей особых точек $\alpha_1 = \pm k_2$. При этом точка $\alpha_1 = k_2$ обходится в нижней полуплоскости, $\alpha_1 = -k_2$ — в верхней.

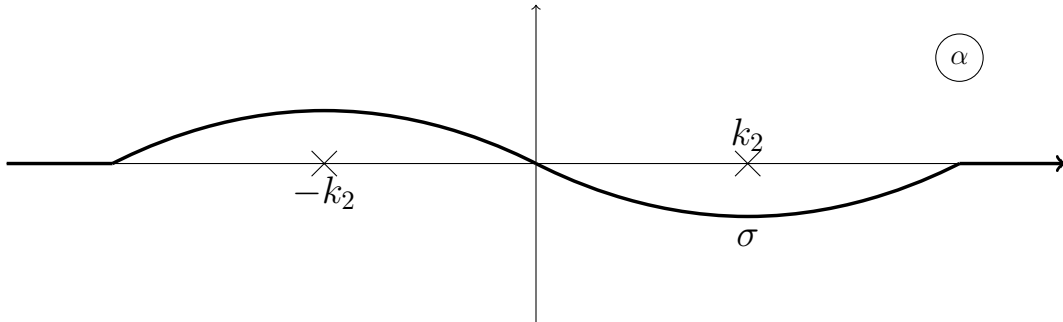


Рис. 2: Контур интегрирования

Интеграл (74) может быть взят аналитически и выражение для него имеет вид:

$$U^0 = \frac{i}{4} \left[H_0^{(1)}(k_2 r) + H_0^{(1)}(k_2 \tilde{r}) \right], \quad (75)$$

$$r = \sqrt{(x_1 - \xi_1)^2 + (x_2 - \xi_2)^2},$$

$$\tilde{r} = \sqrt{(x_1 - \xi_1)^2 + (x_2 + \xi_2)^2}$$

6.2 Построение граничного интегрального уравнения

Введем в рассмотрение область

$$S_R = \{(x_1, x_2) \mid (x_1^2 + x_2^2) \leq R, x_2 < 0\}$$

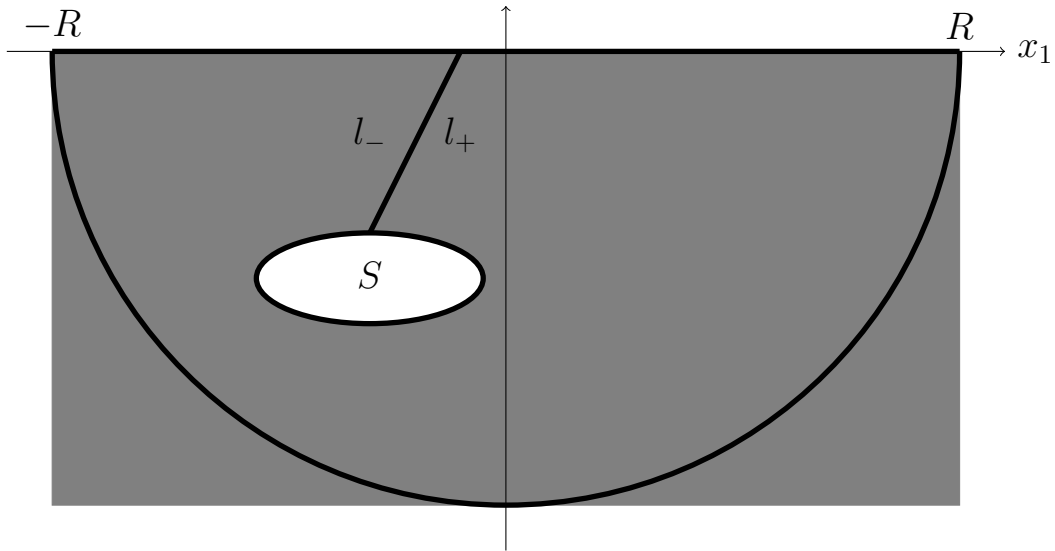


Рис. 3: Полупространство

Область S_R может быть сделана односвязной, если провести разрез l . Введём ещё одно обозначение $C_R = \partial S_R$.

Рассмотрим два уравнения: уравнение, которому удовлетворяет истинное решение задачи и уравнение, которому удовлетворяет фундаментальное решение:

$$\begin{aligned} u_{,11} + u_{,22} + k_2^2 u &= 0, \\ U_{,11}^0 + U_{,22}^0 + k_2^2 U^0 &= -\delta(x - \xi) \end{aligned} \quad (76)$$

Умножим первое из уравнений (76) на U^0 , второе — на u , вычтем второе уравнение из первого и проинтегрируем разность по области S_R :

$$\int_{S_R} [\Delta u(x)U^0(x, \xi) - \Delta U^0(x, \xi)u(x)] dS = u(\xi), \quad (77)$$

$$\Delta u = u_{,11} + u_{,22}.$$

Воспользуемся формулой Грина

$$u(\xi) = \int_{C_R} \left[\frac{\partial u}{\partial \underline{n}}(x)U^0(x, \xi) - \frac{\partial U^0}{\partial \underline{n}}(x, \xi)u(x) \right] dl, \quad (78)$$

Устремим $R \rightarrow \infty$. Равенство (78) приобретает вид:

$$u(\xi) = \left[\int_{-\infty}^{\infty} + \int_l + \int_{l_+} + \int_{l_-} \right] \left[\frac{\partial u}{\partial \underline{n}}(x) U^0(x, \xi) - \frac{\partial U^0}{\partial \underline{n}}(x, \xi) u(x) \right] dl, \quad (79)$$

Рассмотрим интегралы в выражении (78):

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left[\frac{\partial u}{\partial \underline{n}}(x) U^0(x, \xi) - \frac{\partial U^0}{\partial \underline{n}}(x, \xi) u(x) \right] dl = \frac{1}{\mu} \int_{-\infty}^{\infty} p(x_1) U_0(x_1, 0; \xi) dx_1,$$

$$\int_l \left[\frac{\partial u}{\partial \underline{n}}(x) U^0(x, \xi) - \frac{\partial U^0}{\partial \underline{n}}(x, \xi) u(x) \right] dl = - \int_l \frac{\partial U^0}{\partial \underline{n}}(x, \xi) u(x) dl$$

Интегралы вдоль берегов разрезов l_- и l_+ взаимно сокращаются из-за противоположных направлений внешней нормали. Формула (79) теперь приобретает вид:

$$u(\xi) = u_0(\xi) - \int_l \frac{\partial U^0}{\partial \underline{n}}(x, \xi) u(x) dl, \quad (80)$$

где

$$u_0(\xi) = \frac{1}{\mu} \int_{-\infty}^{\infty} p(x_1) U_0(x_1, 0; \xi) dx_1$$

Выражение (80) позволяет построить решение в любой точке полупространства, если на границе полости известно перемещение и напряжение. Но в условиях задачи указано только отсутствие напряжений на границе полости.

Рассмотрим выражение (80) и устремим точку ξ к точке $y \rightarrow l = \partial S$. Интеграл

$$\int_l \frac{\partial U^0}{\partial \underline{n}}(x, \xi) u(x) dl$$

обладает свойствами потенциала двойного слоя. Уравнение (80) после предельного перехода принимает вид:

$$\frac{1}{2}u(y) = u_0(y) - \text{v.p.} \int_l \frac{\partial U^0}{\partial \underline{n}}(x, y)u(x)dl, \quad y \in l, \quad (81)$$

где v.p. — главное значение интеграла по Коши.