

## Аналитическое и численное дифференцирование

дифференцирование функций, заданных символьными выражениями	численное дифференцирование
<p><math>Y = \text{diff}(f, \text{order})</math> – производная заданного порядка <math>\text{order}</math> функции <math>f</math>, представленная аналитически, от символьного аргумента (одного или нескольких), аргументы требуется декларировать (в классе <code>Sym(bolic)</code>):</p> <p><code>syms x y;</code>          перед конструированием функции <math>f</math> в соответствии с синтаксисом ML.</p>	<p><math>y = \text{diff}(f)/h, g = \text{diff}(y)/h, \dots</math>  <math>f</math> – вектор или матрица, координаты которых являются функциями вектора аргумента <math>x = x_0:h:x_{\text{end}}</math> постоянным шагом <math>h</math>;  <math>y</math> – вектор, который получен на основе определения первой производной <math>f' = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}</math> и численного её представления в виде вектора <math>y = \left\{ \frac{f(x_i+h) - f(x_i)}{h} \right\}_{i=1}^n, n = \text{length}(x) = \text{length}(f)</math>.</p> <p><u>Заметим</u>, что точность производной зависит от <math>h</math> и <math>\text{length}(y) = n - 1</math>, а <math>\text{diff}(f)</math> является приращением функции <math>f</math></p>
<p>В младших версиях ML, содержащих символьное ядро, функция <math>f</math> может задаваться строкой и процедура дифференцирования аналогична, т.е. <math>Y = \text{diff}(f, \text{order})</math> или строка конвертируется в объект класса <code>Sym</code>: <code>fsym = sym(f)</code></p>	<p><math>y = \text{diff}(f, \text{order}, \text{dim})/h^{\text{oder}}</math>  <math>f</math> – вектор или матрица, координаты которых являются функциями вектора аргумента с равноотстоящими узлами (<math>x = x_0:h:x_{\text{end}}</math>);  <math>\text{order}</math> – порядок производной; <math>\text{dim}</math> – размерность, вдоль которой ведется поиск производной (<math>\text{dim} = 1</math>, выбирается вектор-столбец, изменяются строки; <math>\text{dim} = 2</math>, выбирается вектор-строка, изменяются столбцы);  <math>Y</math> – вектор или матрица, которые представляют численный аналог производной <math>f</math> порядка <math>\text{order}</math></p>

## Аналитическое и численное интегрирование

интегрирование <code>int</code> функций, заданных символьными выражениями:	методы численного интегрирования ( $f(x)$ на отрезке $[a, b]$ )
<p>а) <math>Y = \text{int}(f)</math> – получение в аналитическом виде неопределенного интеграла от функции, заданной аналитически символьным выражением, по умолчанию <math>f</math> интегрируется по первому аргументу, который определяется системой <code>args = symvar(f, 1)</code>, заметим, что <code>args = symvar(f)</code> определяет все аргументы символьной функции. Аргументы требуется декларировать (в классе <code>Sym(bolic)</code>) при конструировании выражения функции, например:</p> <p style="text-align: center;"><code>syms x y; f = sin(x)*exp(cos(y))</code></p> <p>б) <math>Y = \text{int}(f, a, b)</math> или <math>Y = \text{int}(f, [a, b])</math> – значение определенного интеграла от символьной функции <math>f</math> одной переменной, заданной на отрезке <math>[a, b]</math>, если <math>f</math> – функция нескольких переменных, то результат – символьная функция от от 2-йб 3-й и т.д. переменных</p> <p>в) <math>Y = \text{int}(\text{int}(f, a, b), \text{args}(2), c, d)</math> – значение определенного интеграла от символьной функции двух <math>f(\text{args}(1), f(\text{args}(2)))</math> (или</p>	<p>Пусть <math>X = \{X_i\}</math> – разбиение <math>[a, b]</math> узлами такое, что <math>a = X_1, X_2, \dots, X_n = b</math> шагом <math>h = X_{i+1} - X_i</math></p> <p>а) <b>Метод трапеций:</b> численный аналог интеграла <math>I = \sum_{i=1}^{n-1} h(f(X_{i+1}) + f(X_i))/2</math> интеграл вычисляется функцией MatLab: <math>I = \text{trapz}(X, Y)</math> – трапеций; здесь <math>X</math> – вектор узлов, <math>Y</math> – вектор значений функции <math>f</math> в узлах <math>\{X_i\}</math>.</p> <p>б) универсальная функция интегрирования <b>integral:</b>  <math>Y = \text{integral}(f, x_{\text{min}}, x_{\text{max}}, 'RelTol', \dots)</math>  <b>relative_eps_value, 'AbsTol', absolute_eps_value</b> – численное вычисление интеграла, <math>f</math> – функция аноним (handle function) или процедура-функция, опция задания относительной (relative) погрешности <b>'RelTol'</b>, если задаёте <b>relative_eps_value</b> равным нулю, то вычисление интеграла ориентируется лишь на величину <b>absolute_eps_value</b> – абсолютной погрешности, которая указывается как значение <b>'AbsTol'</b>, и всё наоборот, при нулевом <b>absolute_eps_value</b>.</p>

нескольких переменных) заданной на  $[a,b] \times [c,d]$  аналитически.

Здесь  $g = \text{int}(f,a,b)$  определенный интеграл по первой переменной, а  $\text{int}(g,\text{args}(2),c,d)$  от второй:  $\text{args}(2)$ .

*Замечание:* пределы интегрирования принадлежат классу Double.

В)  $Y = \text{integral2}(f,xmin,xmax, ymin,ymax,...)$  – двойной интеграл;  $f=f(x,y)$

Г)  $Y = \text{integral3}(f,xmin,xmax, ymin,ymax, zmin,zmax)$  – тройной интеграл;  $f=f(x,y,z)$ ; синтаксис  $\text{integral2}, \text{integral3}$  аналогичен  $\text{integral}$  детально, см. Help.

*Замечание:* **Метод Симпсона: quad** – устаревшая функция, не рекомендуют в ML v.20, и является численным аналогом интеграла от  $f(x)$  на отрезке  $[a,b]$ , вычисляется в соответствии с квадратурами Симпсона:  $I = \sum_{i=1}^{n-1} \frac{h}{6} (f(X_i) + 4f(\frac{X_i+X_{i+1}}{2}) + f(X_{i+1}))$ , а средствами MatLab реализуется процедурой: **I = quad(Func,a,b,tolerance)** (метод Симпсона), здесь **Fun** – функция аноним (handle function) или процедура-функция,  $Y = \text{Fun}(X)$ ,  $X$  – вектор узлов, **a,b** – границы отрезка, **tolerance** – необходимая точность, по умолчанию –  $1.0e-6$ .

### Пример 1. Численного дифференцирования

```
clear
h=0.1; x=0:h:2*pi; n=length(x)
% h - определяет качество численного дифференцирования
y=sin(x).*exp(cos(x))
yprime=diff(y,1)/h;
yprime2=diff(y,2)/h^2; % 1й способ
fprime2compare=diff(yprime,1)/h % 2й способ
sgtitle('Derivatives')
subplot(1,2,1)
m=n-2 % !!! длина вектора при каждом дифференцировании уменьшается на 1
plot(x(1:m),yprime2,'ro',x(1:m),fprime2compare,'b-')
title('y''''') % y'
fprime3=diff(y,3)/h^3;
prime3compare=diff(yprime2,1)/h
subplot(1,2,2)
m=n-3 % !!! длина вектора при каждом дифференцировании уменьшается на 1
plot(x(1:m),fprime3,'ro',x(1:m),prime3compare,'b-')
title('y''''''') % y''
```

### Пример 2. Символьного (аналитического) дифференцирования

```
%% symbolic diff
figure
syms x % декларирование символьной переменной
f=sin(x)*exp(cos(x))
y=diff(f,3)
fplot(y,[0,2*pi]), legend('y''''''')
```

### Пример 3. Символьного (аналитического) интегрирования

```
%% symbolic int
figure
syms x y z
f=x*y*z
%arg=symvar(f,n) % в arg выбираются n первых переменных выражения
arg=symvar(f,3) %
y=int(int(f,arg(1),1,2),arg(3),2,3) % интегрирование по x и z
```