

# 1. Перемножение матриц алгоритмом Фокса

## Постановка задачи

- 1) Реализовать последовательный алгоритм перемножения матриц.
- 2) Реализовать программу блочного умножения матриц (Алгоритм Фокса), используя технологию MPI.
- 3) Провести ряд тестов. Сравнить ускорение параллельного и не параллельного алгоритма.

## Последовательный алгоритм перемножения матриц

Произведение матрицы  $A$  размерами  $m \times n$  и матрицы  $B$  размерами  $n \times k$  является матрица  $C$ , элементы которой вычисляются по формуле:

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{in}b_{nj} = \sum_{s=1}^n a_{is}b_{sj},$$

## Алгоритм Фокса перемножения матриц

Используется блочная схема разбиения матрицы. При таком способе деления данных исходные матрицы  $A$ ,  $B$  и результирующая матрица  $C$  представляются в виде наборов блоков. Далее предполагается, что все матрицы являются квадратными размера  $n \times n$ , количество блоков по горизонтали и вертикали одинаково и равно  $q$  (т.е. размер всех блоков равен  $k \times k$ ,  $k = n/q$ ). При таком представлении данных операция матричного умножения матриц  $A$  и  $B$  в блочном виде может быть представлена так:

$$\begin{pmatrix} A_{00} & A_{01} & \dots & A_{0q-1} \\ & & \dots & \\ A_{q-10} & A_{q-11} & \dots & A_{q-1q-1} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} B_{00} & B_{01} & \dots & B_{0q-1} \\ & & \dots & \\ B_{q-10} & B_{q-11} & \dots & B_{q-1q-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C_{00} & C_{01} & \dots & C_{0q-1} \\ & & \dots & \\ C_{q-10} & C_{q-11} & \dots & C_{q-1q-1} \end{pmatrix},$$

$$C_{ij} = \sum_{s=0}^{q-1} A_{is}B_{sj}.$$

,где каждый блок результирующей матрицы  $C$  определяется по формуле

За основу параллельных вычислений для матричного умножения при блочном разделении данных принят подход, при котором базовые подзадачи отвечают за вычисления отдельных блоков матрицы  $C$  и при этом в подзадачах на каждой итерации расчетов располагается только по одному блоку исходных матриц  $A$  и  $B$ . Для нумерации подзадач будем использовать индексы размещаемых в подзадачах блоков матрицы  $C$ , т.е. подзадача  $(i,j)$  отвечает за вычисление блока  $C_{ij}$  – тем самым, набор подзадач образует квадратную решетку, соответствующую структуре блочного представления матрицы  $C$ .

В соответствии с алгоритмом Фокса в ходе вычислений на каждой базовой подзадаче  $(i,j)$  располагается четыре матричных блока:

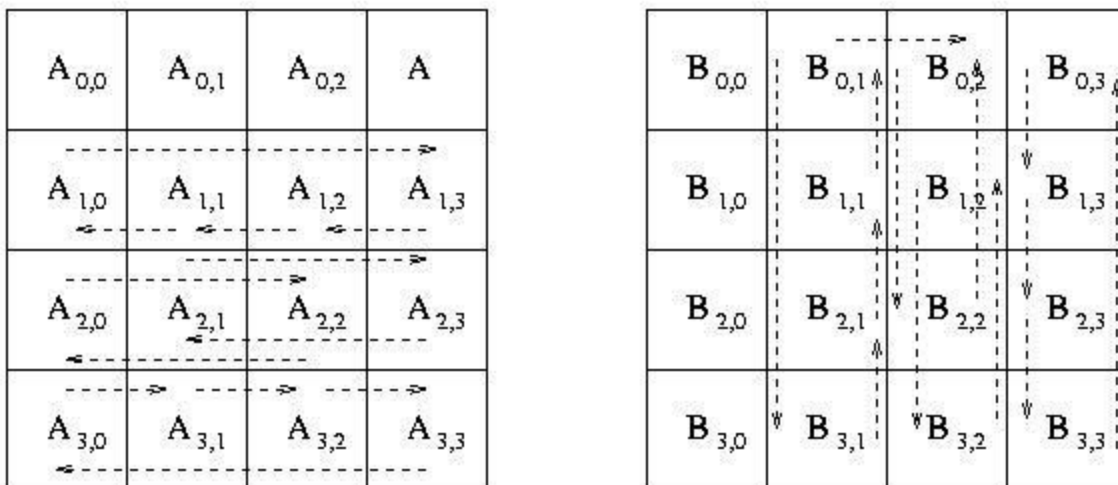
1. Блок  $C_{ij}$  матрицы  $C$ , вычисляемый подзадачей;
2. Блок  $A_{ij}$  матрицы  $A$ , размещаемый в подзадаче перед началом вычислений;
3. Блоки  $A'_{ij}$ ,  $B'_{ij}$  матриц  $A$  и  $B$ , получаемые подзадачей в ходе выполнения вычислений.

Выполнение параллельного метода включает:

1. Этап инициализации, на котором каждой подзадаче  $(i,j)$  передаются блоки  $A_{ij}$ ,  $B_{ij}$  и обнуляются блоки  $C_{ij}$  на всех подзадачах;
2. Этап вычислений, в рамках которого на каждой итерации  $l$ ,  $l$  от нуля (включительно) до  $q$ , осуществляются следующие операции:
  - а. Для каждой строки  $i$  ( $i$  от нуля включительно и строго до  $q$ ) блок  $A_{ij}$  подзадачи  $(i,j)$  пересылается на все подзадачи той же строки  $i$  решетки; индекс  $j$ , определяющий положение подзадачи в строке, вычисляется в соответствии с выражением  $j=(i+l)\bmod q$ , где  $\bmod$  есть операция получения остатка от целочисленного деления;
  - б. Полученные в результате пересылок блоки  $A'_{ij}$ ,  $B'_{ij}$  каждой подзадачи  $(i,j)$  перемножаются и прибавляются к блоку  $C_{ij}$
  - в. Блоки  $B'_{ij}$  каждой подзадачи  $(i,j)$  пересылаются подзадачам, являющимся соседями сверху в столбцах решетки подзадач (блоки подзадач из первой строки решетки пересылаются подзадачам последней строки решетки).

## Демонстрация алгоритма

Изначально блоки матриц-операндов  $A$  и  $B$  располагаются следующим образом:



После первой итерации вычислений перемножены были следующие блоки матриц  $A$  и  $B$ :

$A_{0,0}$	$A_{0,1}$	$A_{0,2}$	$A_{0,3}$
$B_{0,0}$	$B_{1,1}$	$B_{2,2}$	$B_{3,3}$
$A_{1,1}$	$A_{1,2}$	$A_{1,3}$	$A_{1,0}$
$B_{1,0}$	$B_{2,1}$	$B_{3,2}$	$B_{0,3}$
$A_{2,2}$	$A_{2,3}$	$A_{2,0}$	$A_{2,1}$
$B_{2,0}$	$B_{3,1}$	$B_{0,2}$	$B_{1,3}$
$A_{3,3}$	$A_{3,0}$	$A_{3,1}$	$A_{3,2}$
$B_{3,0}$	$B_{0,1}$	$B_{1,2}$	$B_{2,3}$

После первого сдвига перемножены будут следующие блоки матриц A и B:

$A_{0,1}$	$A_{0,2}$	$A_{0,3}$	$A_{0,0}$
$B_{1,0}$	$B_{2,1}$	$B_{3,2}$	$B_{0,3}$
$A_{1,2}$	$A_{1,3}$	$A_{1,0}$	$A_{1,1}$
$B_{2,0}$	$B_{3,1}$	$B_{0,2}$	$B_{1,3}$
$A_{2,3}$	$A_{2,0}$	$A_{2,1}$	$A_{2,2}$
$B_{3,0}$	$B_{0,1}$	$B_{1,2}$	$B_{2,3}$
$A_{3,0}$	$A_{3,1}$	$A_{3,2}$	$A_{3,3}$
$B_{0,0}$	$B_{1,1}$	$B_{2,2}$	$B_{3,3}$

После второго сдвига перемножены будут следующие блоки матриц A и B:

$A_{0,2}$	$A_{0,3}$	$A_{0,0}$	$A_{0,1}$
$B_{2,0}$	$B_{3,1}$	$B_{0,2}$	$B_{1,3}$
$A_{1,3}$	$A_{1,0}$	$A_{1,1}$	$A_{1,2}$
$B_{3,0}$	$B_{0,1}$	$B_{1,2}$	$B_{2,3}$
$A_{2,0}$	$A_{2,1}$	$A_{2,2}$	$A_{2,3}$
$B_{0,0}$	$B_{1,1}$	$B_{2,2}$	$B_{3,3}$
$A_{3,1}$	$A_{3,2}$	$A_{3,3}$	$A_{3,0}$
$B_{1,0}$	$B_{2,1}$	$B_{3,2}$	$B_{0,3}$

После третьего сдвига перемножены будут следующие блоки матриц A и B:

$A_{0,3}$	$A_{0,0}$	$A_{0,1}$	$A_{0,2}$
$B_{3,0}$	$B_{0,1}$	$B_{1,2}$	$B_{2,3}$
$A_{1,0}$	$A_{1,1}$	$A_{1,2}$	$A_{1,3}$
$B_{0,0}$	$B_{1,1}$	$B_{2,2}$	$B_{3,3}$
$A_{2,1}$	$A_{2,2}$	$A_{2,3}$	$A_{2,0}$
$B_{1,0}$	$B_{2,1}$	$B_{3,2}$	$B_{0,3}$
$A_{3,2}$	$A_{3,3}$	$A_{3,0}$	$A_{3,1}$
$B_{2,0}$	$B_{3,1}$	$B_{0,2}$	$B_{1,3}$

### Реализация с использованием MPI.

Основные этапы разработки параллельного алгоритма:

1. Создание виртуальной декартовой топологии
2. Определение размеров объектов и ввод исходных данных
3. Завершение процесса вычислений
4. Распределение данных между процессами
5. Начало реализации параллельного алгоритма матричного умножения

6. Рассылка блоков матрицы  $A$
7. Циклический сдвиг блоков матрицы  $B$  вдоль столбцов процессорной решетки
8. Умножение матричных блоков
9. Сбор результатов